

V Praze dne 17.6.2021

Posudek vedoucího bakalářské práce

Student: Javorský Petr

Název práce: Konstrukce robotické ruky

Cílem práce byl návrh a realizace ramene robotické ruky, která by připomínala ruku lidskou. Práce navazuje na předchozí bakalářské práce, které se zabývaly konstrukcí prstů, dlaně, předloktí a loktu. Cílem bylo na tyto předchozí práce navázat a vytvořit ramenní kloub s několika stupni volnosti.

Student nejprve provedl rešerši, jak by se robotická ruka dala postavit. Inspiraci našel u podobných projektů, např. InMoov. Preferovány byly 3D tištěné díly s ohledem na snazší dostupnost oproti např. dílům soustruženým nebo frézovaným.

Dále se v práci věnuje konstrukci, kterou sám navrhl. Následuje popis zapojení elektroniky a testování.

Z hlediska komunikace musím studentovi vytknout naprostou nekomunikaci. Od zadání tématu v zimním semestru se student ozval přibližně 2x za oba semestry dohromady. Na druhou stranu dokázal si sám poradit a ruku dovedl do použitelného stavu, což oceňuji.

Z formálního hlediska je práce bez problémů, splňuje požadavky kladené na tento druh práce.

Práci doporučuji k obhajobě a hodnotím: „**A – výborně**“



Doc. Ing. Martin Novák Ph.D.

vedoucí práce

Ústav přístrojové a řídicí techniky

Fakulta strojní, ČVUT v Praze