

I. IDENTIFIKAČNÍ ÚDAJE

Název práce:	Autonomous Road Crossing with a Mobile Robot
Jméno autora:	Jan Vlk
Typ práce:	bakalářská
Fakulta/ústav:	Fakulta elektrotechnická (FEL)
Katedra/ústav:	Katedra Kybernetiky
Oponent práce:	Ing. Vojtěch Spurný, Ph.D.
Pracoviště oponenta práce:	Skupina Multi-robotických systémů, FEL, ČVUT

II. HODNOCENÍ JEDNOTLIVÝCH KRITÉRIÍ

Zadání	Průměrně náročné
Zadání odpovídá svou náročností Bakalářské práci.	
Splnění zadání	splněno
Student splnil správně všechny body zadání.	
Zvolený postup řešení	správný
Zvolený postup považuji za vhodný pro řešení zadaného problému.	
Odborná úroveň	A - výborně
Pro splnění zadání se musel student seznámit s ROS vývojovým prostředím včetně Gazebo simulátoru. Z odborného hlediska hodnotím práci výborně.	
Formální a jazyková úroveň, rozsah práce	B - velmi dobře
Závěrečná práce je psaná v anglickém jazyce. Z jazykového hlediska je práce na vysoké úrovni. Text neobsahuje překlepy nebo gramatické chyby. Během čtení textu mi chyběla část, která zasazuje práci do kontextu řešené problematiky ve světě. Student má tuto část popsanou v rámci sekce diskuze, která je umístěna před závěrem práce. Ze strany čtenáře bych tuto sekci přesunul do úvodu práce, tak jak je to obvyklé u vědeckých publikací. Rozsah práce je větší než je u bakalářských prací obvyklé.	
Výběr zdrojů, korektnost citací	A - výborně
V práci bylo použito 31 referencí, které byly v textu správně ocitovány.	
Další komentáře a hodnocení	
—	

III. CELKOVÉ HODNOCENÍ, OTÁZKY K OBHAJOBĚ, NÁVRH KLASIFIKACE

V sekci 5.2.2, která ukazuje funkčnost v simulovaném prostředí, jsou výsledky prezentovány pomocí grafů vzdáleností robota od vozidel. Například první uvažovaný scénář uvažuje 2 vozidla na silnici, kterou se robot snaží přejít, ale graf na obrázku 5.3 obsahuje 3 vozidla. Podobně je to u ostatních simulovaných scénářů. Můžete to prosím vysvětlit?

Přestože se nepovedlo realizovat experiment s reálným robotem v prostředí s provozem, tak předloženou závěrečnou práci hodnotím klasifikačním stupněm **A - výborně**.

Datum: 12. června 2018

Podpis: