

I. IDENTIFIKAČNÍ ÚDAJE

Název práce:	Dopady při zavedení preference elektromobility na vybraných křižovatkách
Jméno autora:	Bc. Hana Gurková
Typ práce:	diplomová
Fakulta/ústav:	Fakulta dopravní (FD)
Katedra/ústav:	K620 – Ústav dopravní telematiky
Oponent práce:	Ing. Tomáš Šmerda, MBA
Pracoviště oponenta práce:	ČVUT – FD – doktorské studium, Tritium Systems, s.r.o.

II. HODNOCENÍ JEDNOTLIVÝCH KRITÉRIÍ

Zadání <i>Hodnocení náročnosti zadání závěrečné práce.</i>	náročnější
--	-------------------

Splnění zadání <i>Předložená diplomová práce splňuje zadání.</i>	splněno
--	----------------

Zvolený postup řešení <i>Student zvolila správný postup a metody řešení, analyzovala současný stav, navrhla a naprogramovala dynamické řízení s preferencí elektromobilů, dále provedla simulaci v simulačním prostředí a výsledek vyhodnotila přenositelnost řešení.</i>	správný
---	----------------

Odborná úroveň <i>Úroveň odbornosti závěrečné práce, využití znalostí získaných studiem a z odborné literatury, využití podkladů a dat získaných z praxe lze hodnotit velmi dobře.</i>	B - velmi dobře
--	------------------------

Formální a jazyková úroveň, rozsah práce <i>Správnost používání formálních zápisů obsažených v práci je v pořádku. Typografická a jazyková stránka je také v pořádku.</i>	A - výborně
---	--------------------

Výběr zdrojů, korektnost citací <i>Aktivita studentky při získávání a využívání studijních materiálů k řešení závěrečné práce byla odpovídající. Výběr pramenů je správný a studentka využila všechny relevantní zdroje. Všechny převzaté prvky jsou řádně odlišeny od vlastních výsledků a uvah tak, aby nedošlo k porušení citační etiky a bibliografické citace jsou úplné a v souladu s citačními zvyklostmi a normami.</i>	A - výborně
---	--------------------

Další komentáře a hodnocení <i>Zadání diplomové práce bych ohodnotil jako náročnější a cílem bylo analyzovat příslušné SSZ a navrhnout dynamické řízení v daných lokalitách. Toto bylo splněno a včetně návrhu dynamického řízení, které vykazuje lepší výsledky než řízení pomocí pevných plánů. Logika řízení křižovatek byla naprogramována v jazyce Python. Studentka dále provedla simulaci řízení v prostředí Aimsun Next. V rámci preference elektromobilů řešila studentka detekci elektromobilů a využívala další způsoby dynamického řízení. Při vyšší penetraci dopravy elektromobily by docházelo ke snížení kapacity křižovatk, což je logický závěr. Mohu souhlasit i s přenositelností tohoto typového řešení s obdobnými dopravně-inženýrskými vstupy. Doporučoval bych se více zaměřit na případě s nižší penetrací elektromobily pod pět procent. Se závěry této práce souhlasím. Celkově navrhuji Velmi dobře.</i>	
---	--

-

III. CELKOVÉ HODNOCENÍ, OTÁZKY K OBHAJOBĚ, NÁVRH KLASIFIKACE

Předloženou závěrečnou práci hodnotím klasifikačním stupněm **B - velmi dobře**.

Datum:13.6.2022

Podpis: