

POSUDEK VEDOUCÍHO BAKALÁŘSKÉ PRÁCE

Autor BP: DOMINIK JUST

Název BP: DETEKCE POLOHY, ORIENTACE A VLASTNOSTÍ DÍLCŮ PRO APLIKACE
PICK AND PLACE

Vedoucí BP: ING. LUKÁŠ NOVOTNÝ, PH.D.

SLOVNÍ HODNOCENÍ:

Cílem předložené práce bylo navrhnout vlastní systém strojového vidění pro manipulátor Fischertechnik s cylindrickou kinematickou strukturou a realizovat tento systém na platformě National Instruments.

Zadané téma bakalářské práce je velmi specifické. Vyžadovalo po studentovi mimo jiné schopnost zorientovat se celkově v problematice strojového vidění a naučit se používat a programovat RIO zařízení od National Instruments v prostředí LabVIEW. Student se zadané úlohy na úrovni bakalářské práce zhostil na výbornou. Navržené řešení je i přes nízkou cenu použitých komponent funkční. Po rozšíření o komunikaci s PLC Siemens bude plně využitelné při výuce programování v předmětu PLC řízení výrobních strojů a zařízení.

Předložená práce splňuje požadavky zadání. Doporučuji ji k obhajobě a zároveň doporučuji klasifikovat známkou A – výborně.

NÁVRH KLASIFIKACE:

Jednotlivá hlediska zpracování bakalářské práce navrhuji klasifikovat¹:

Hlediska hodnocení	A (1) Výborně	B (1,5) Velmi dobře	C (2) Dobře	D (2,5) Uspokojivě	E (3) Dostatečně	F (4) Nedostatečně
Splnění požadavků a cílů	X					
Odborná úroveň práce	X					
Možnosti aplikace	X					
Využití znalostí získaných studiem	X					
Iniciativa při řešení problémů	X					
Plánovitost při zpracování	X					
Soustavnost při zpracování	X					
Uspořádání a úprava BP	X					

Bakalářskou práci navrhuji klasifikovat známkou²:

A (1) Výborně	B (1,5) Velmi dobře	C (2) Dobře	D (2,5) Uspokojivě	E (3) Dostatečně	F (4) Nedostatečně
X					

20.7.2017

Datum

Podpis vedoucího BP

¹ Hodnocení označte X v příslušném políčku klasifikačního stupně.

² Výslednou klasifikaci stanovte jako aritmetický průměr hodnocení s přihlédnutím k celkové úrovni práce.