

Příloha 8.1: K1- Znojenská x Hradební (II/523xII/602) - Dynamické řízení (preferenze MHD)

Logické podmínky:

- Extend_Stg1: (Headway(DVA) <= MAX_GAP) OR (Headway(DVC) <= MAX_GAP)
- Extend_Stg2: Headway(DVE) <= MAX_GAP
- Extend_Stg3: (Headway(DVB) <= MAX_GAP) OR (Occupancy(DPA2) > 0) OR (Occupancy(DPA1) > 0)
- Extend_Stg4: Headway(DVF) <= MAX_GAP

Tabulka parametrů:

MAX_STG1 - 29 s	MIN_STG1 - 25 s
MAX_STG2 - 19 s	MIN_STG2 - 15 s
MAX_STG3 - 18 s	MIN_STG3 - 12 s
MAX_STG4 - 21 s	MIN_STG4 - 18 s
MAX_GAP - 3 s	



