



Změna parametrů elektromobilu

- 1) Otevřít model „electromobil“.
- 2) Změna parametrů (dvojklikem na požadovaný subsystém – otevře se maska subsystému):
 - Mechanický model: „Mech. Model“
 - PMSM: „PMSM + Vektor. řízení“ --> „PMSM“
 - PI regulátor otáček: „PMSM + Vektor. řízení“ --> „PI regulator“
 - PI regulátor proudu d : „PMSM + Vektor. řízení“ --> „PI regulator 1“
 - PI regulátor proudu q : „PMSM + Vektor. řízení“ --> „PI regulator 2“
 - Přepětová ochrana: „Energy_system“ --> „Prepetova ochrana“
 - Akumulátor: „Energy_system“ --> „Battery_model“
 - Superkapacitor: „Energy_system“ --> „Supercap_batt“ -->
--> nastavení dílčích superkapacitorů
 - DC/DC měnič: „Energy_system“ --> „DC/DC converter“
 - DC/DC měnič - logika: „Energy_system“ --> „DC/DC converter“ -->
--> nastavení dílčích bloků „Relay“
 - DC/DC měnič - součástky: „Energy_system“ --> „DC/DC converter“ -->
--> nastavení jednotlivých silových součástí samotného měniče
 - PWM pro nabíjení: „Energy_system“ --> „DC/DC converter“ -->
--> PWM Generator (DC-DC)1
 - PWM pro vybíjení: „Energy_system“ --> „DC/DC converter“ -->
--> PWM Generator (DC-DC)2
 - Změna jízdního cyklu
(rychlostního profilu): Upravit „1-D Lookup Table“ nebo nahradit konstantou či
blokem „Signal Builder“
 - Změna výškového profilu: Změnit konstantu „alfa - sklon vozovky“ nebo nahradit
blokem „Lookup Table“ či „Signal Builder“ (stoupání je
vyjádřeno kladnými hodnotami úhlu ve [°])