

**Prof. Ing. Václav Hlaváč, CSc.**

Elektrotechnická fakulta ČVUT, Katedra kybernetiky  
121 35 Praha 2, Karlovo náměstí 13, telefon 224 357 465, FAX 224 357 385  
email hlavac@fel.cvut.cz, <http://cmp.felk.cvut.cz/~hlavac>

---

Praha 9. ledna 2015

**Věc: Posudek vedoucího na diplomovou práci Bc. Tadeáše Lejska**

**Úvod**

Téma diplomové práce bylo motivováno evropským projektem CloPeMa (Clothes Perception and Manipulation), v němž usilujeme, aby dvojruký robot měl velmi jednoduché kognitivní schopnosti a uměl manipulovat s měkkými materiály. Tříletý projekt běží od února 2012. Diplomant zahájil práci na tématu zhruba před rokem.

**Výsledky a text diplomové práce**

Diplomant se po dohodě s vedoucím práce soustředil na praktické použití dvojrukého robotu v úlohách, kde je dynamika. Zvolili jsme tři případové studie: (1) střílení z praku, (2) vázání uzlu na laně ve volném prostoru a (3) dynamické pohyby inspirované moderní gymnastikou. Diplomant zadání beze zbytku splnil.

Výsledkem T. Lejska jsou jednak fungující implementace všech případových studií a také příslušné znovupoužitelné moduly. V terminologii projektu CloPeMa jim říkáme „dovednosti“ a můžeme je použít i v jiných scénářích.

Text diplomové práce je stručný, přehledný. T. Lejsek prokázal, že umí napsat rozumný text v angličtině.

**Osobnost diplomanta a jeho nasazení v projektu**

T. Lejsek je zvědavý a pracovitý student. Začal na našem pracovišti pomáhat ve výzkumu už na gymnáziu. Je spíše zvědavý, s širokými zájmy a nápady. Detailní implementace ho tolik nezajímá. I proto jsme zvolili aplikační téma. Na úkolu pracoval samostatně, přečetl řadu článků a v tématu se vyzná. Nové výsledky práce jsou převážně jeho nápadem.

**Závěr**

Diplomant splnil zadání, projevil iniciativu a vyřešil poměrně složitou praktickou úlohu.

*S ohledem na výsledky, způsob práce i samostatnost diplomanta navrhuji komisi pro obhajoby ocenit diplomovou práci známkou výborně.*

Václav Hlaváč