



MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:26:49
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam11

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

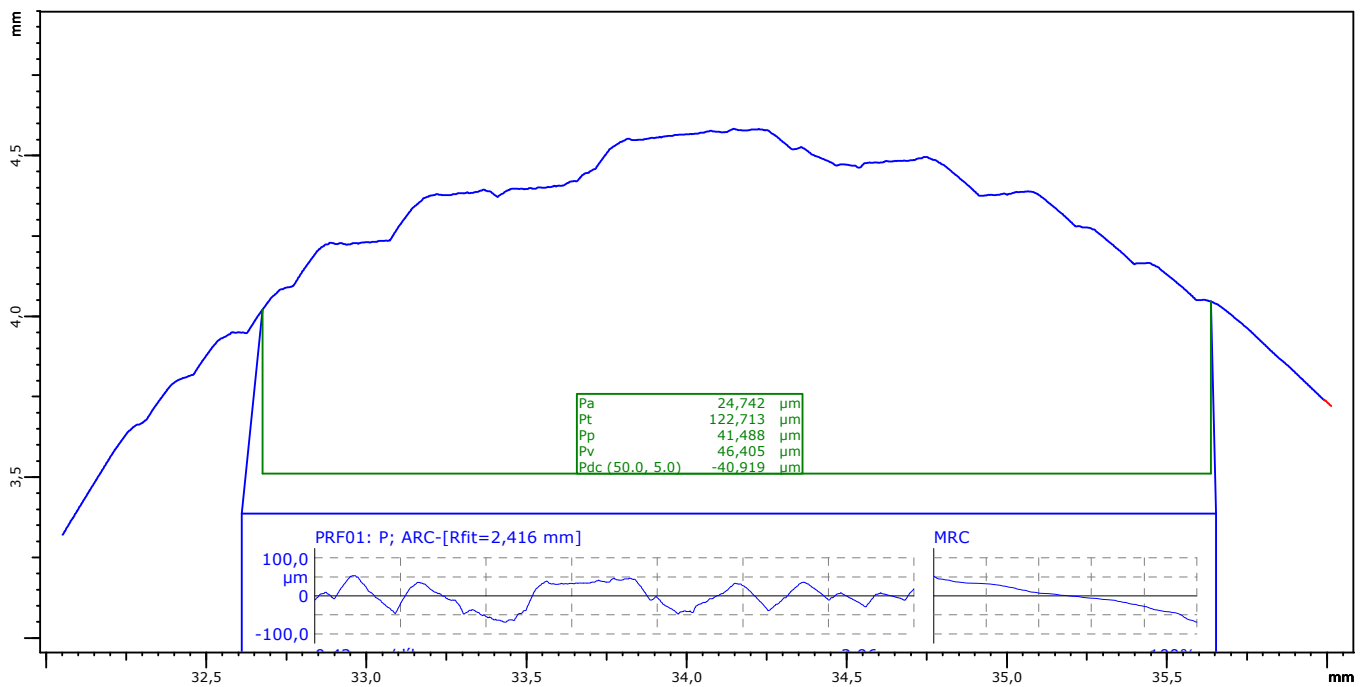
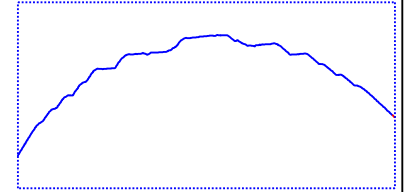
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:42,36; Z:42,36





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:28:03
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam11

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

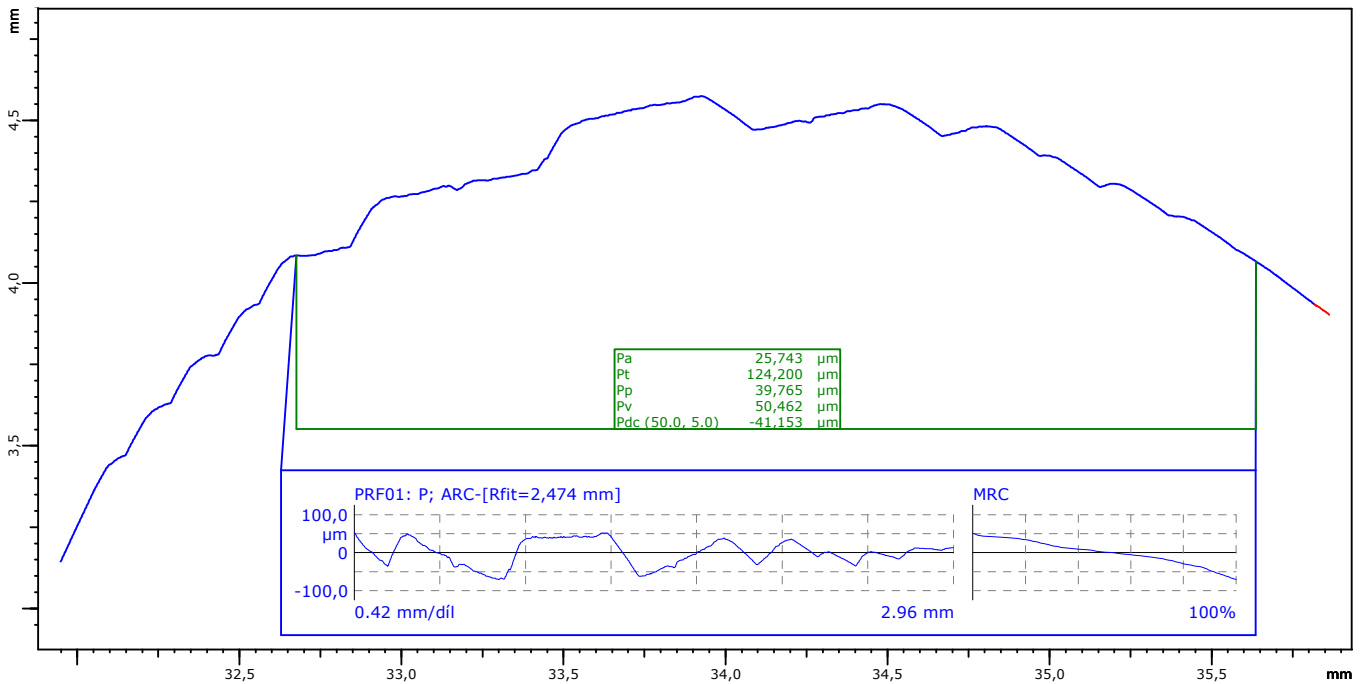
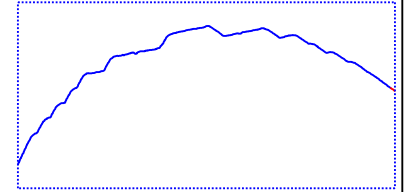
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:42,86; Z:42,86





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:29:32

Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam12

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

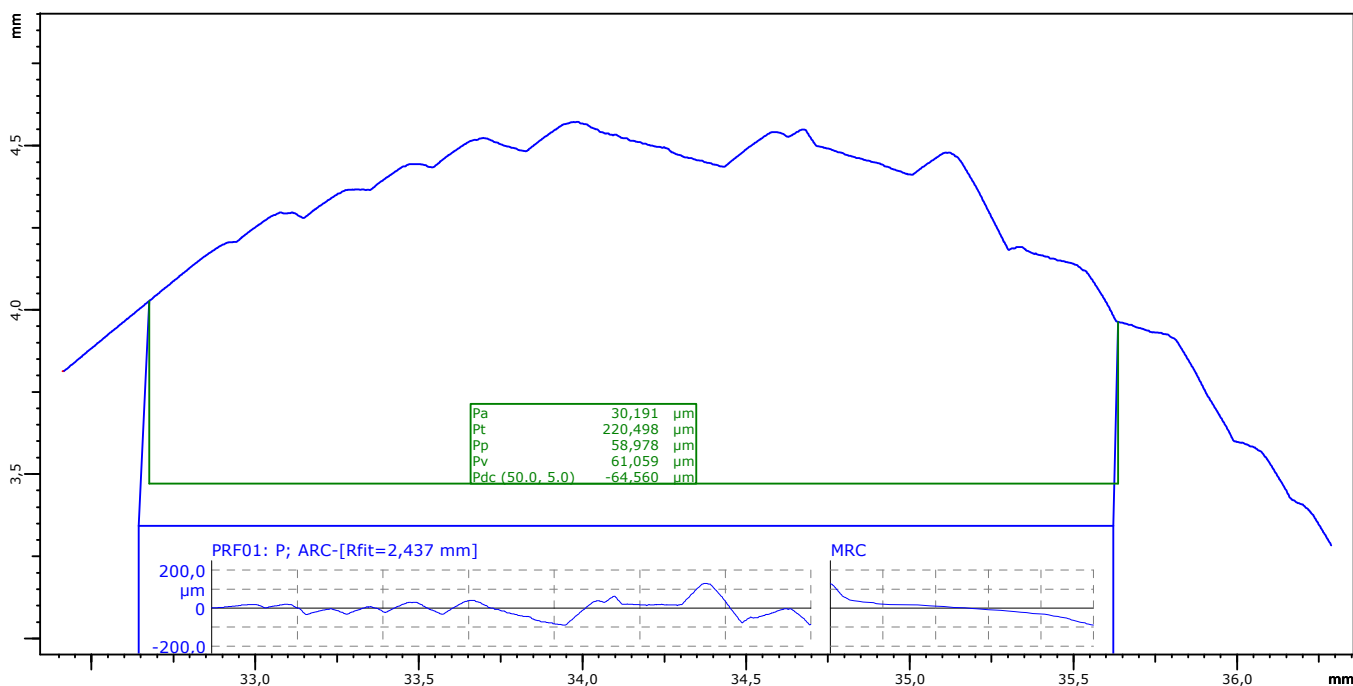
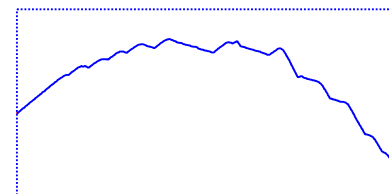
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:43,29; Z:43,29





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:30:51
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam12

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

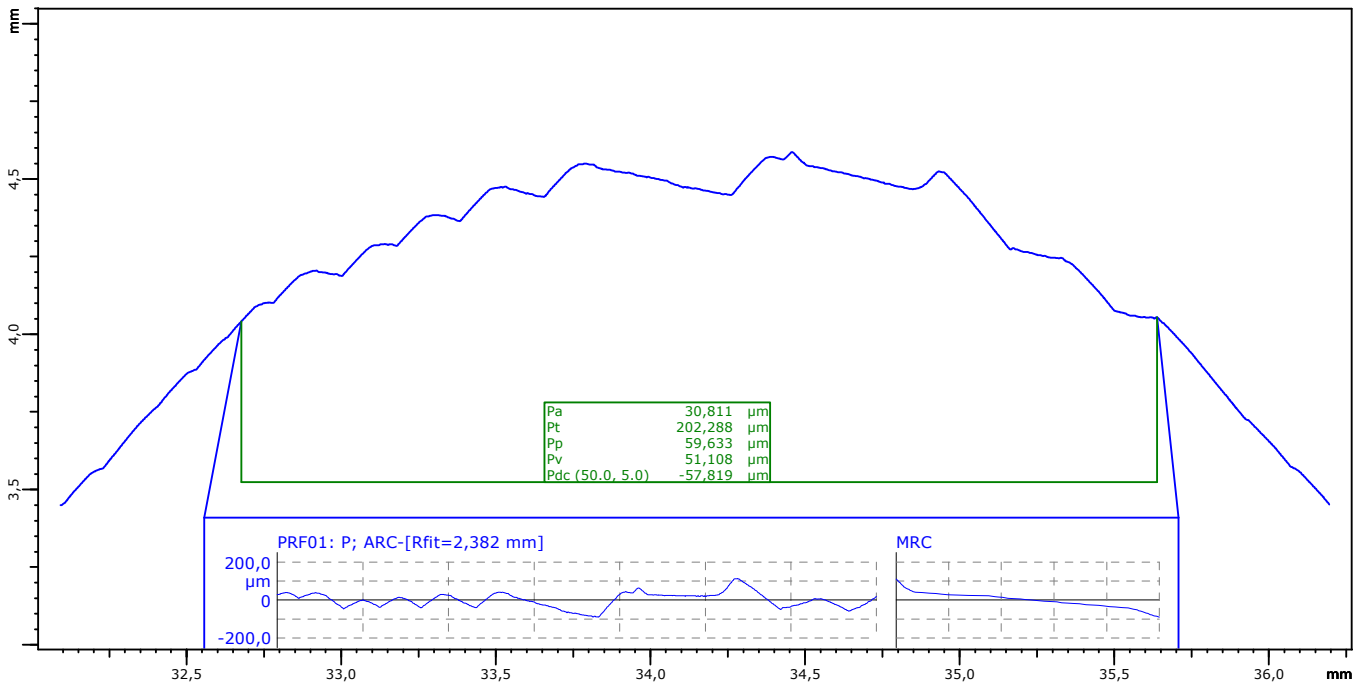
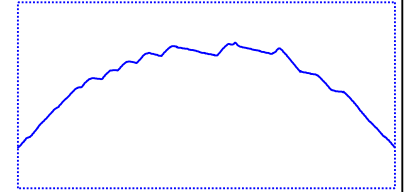
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:40,9; Z:40,9





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:32:40
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam13

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

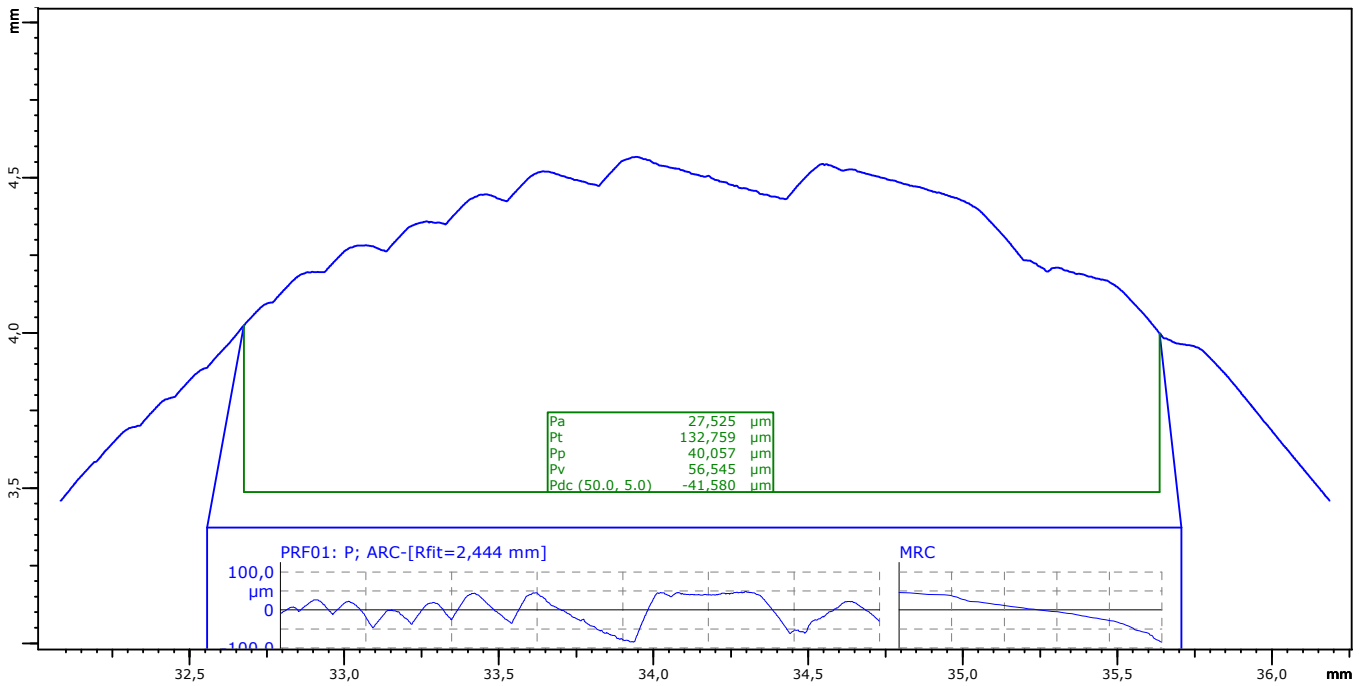
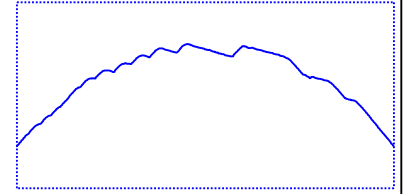
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:40,9; Z:40,9





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:36:19
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam13

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

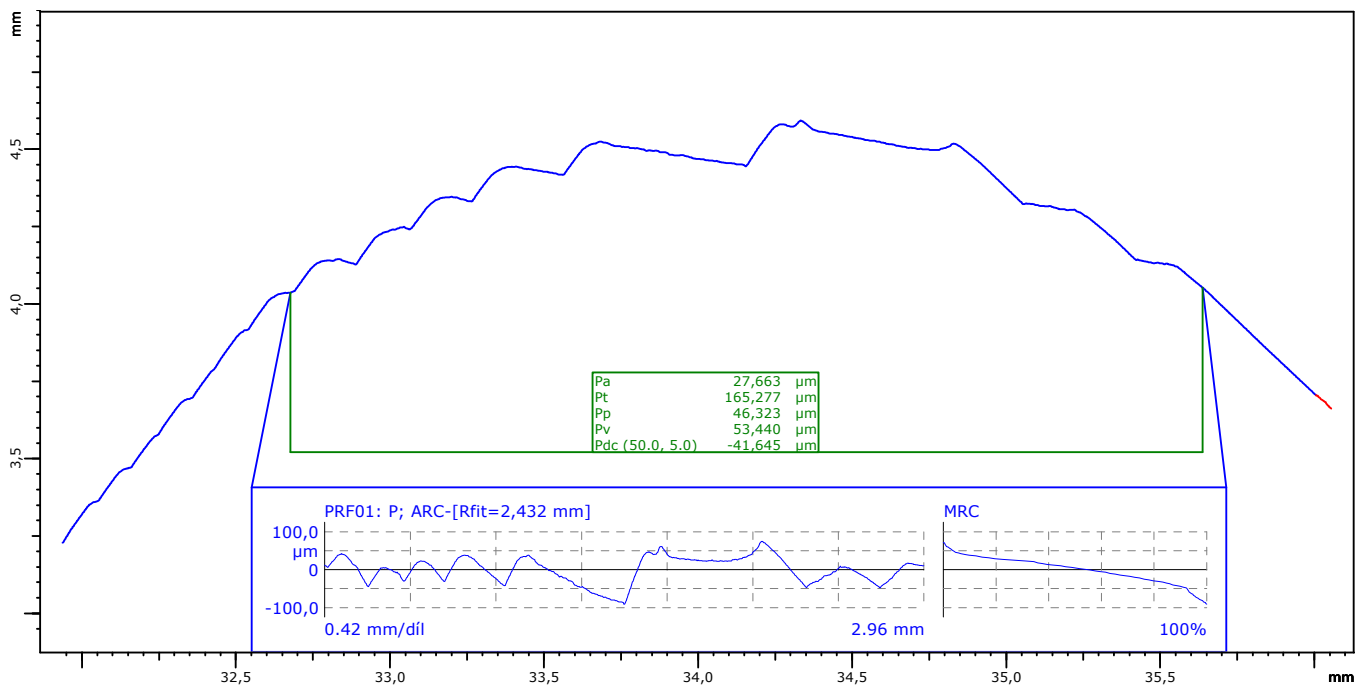
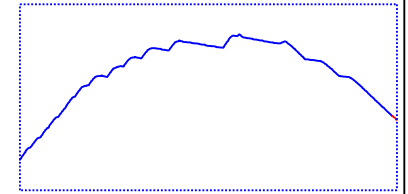
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:40,75; Z:40,75





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:23:15
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam14

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

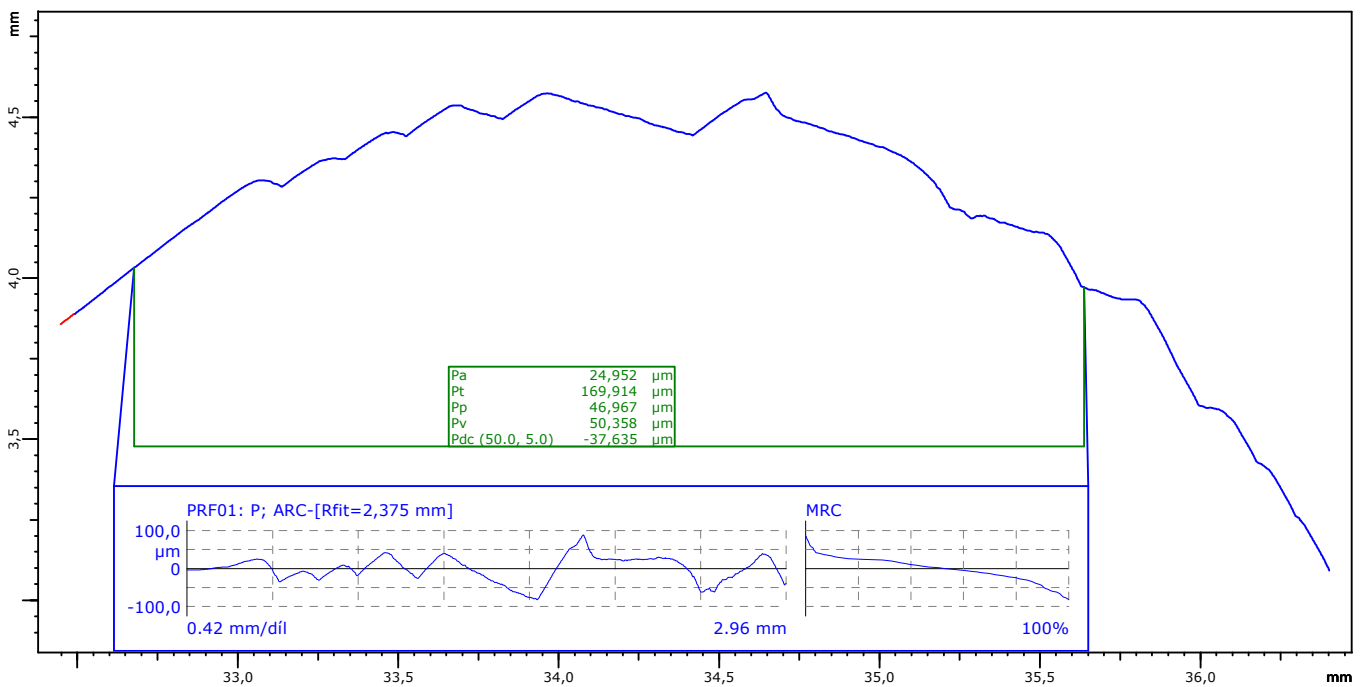
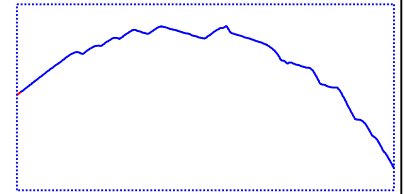
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
 Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
 Snímač: LD A 14-10-2 1197
 Lt: 4.50 mm
 Ls: -,-
 VB: +/-6154.8 µm
 Vt: 0.50 mm/s
 Body: 8997

X:42,44; Z:42,44





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:25:19
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam14

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

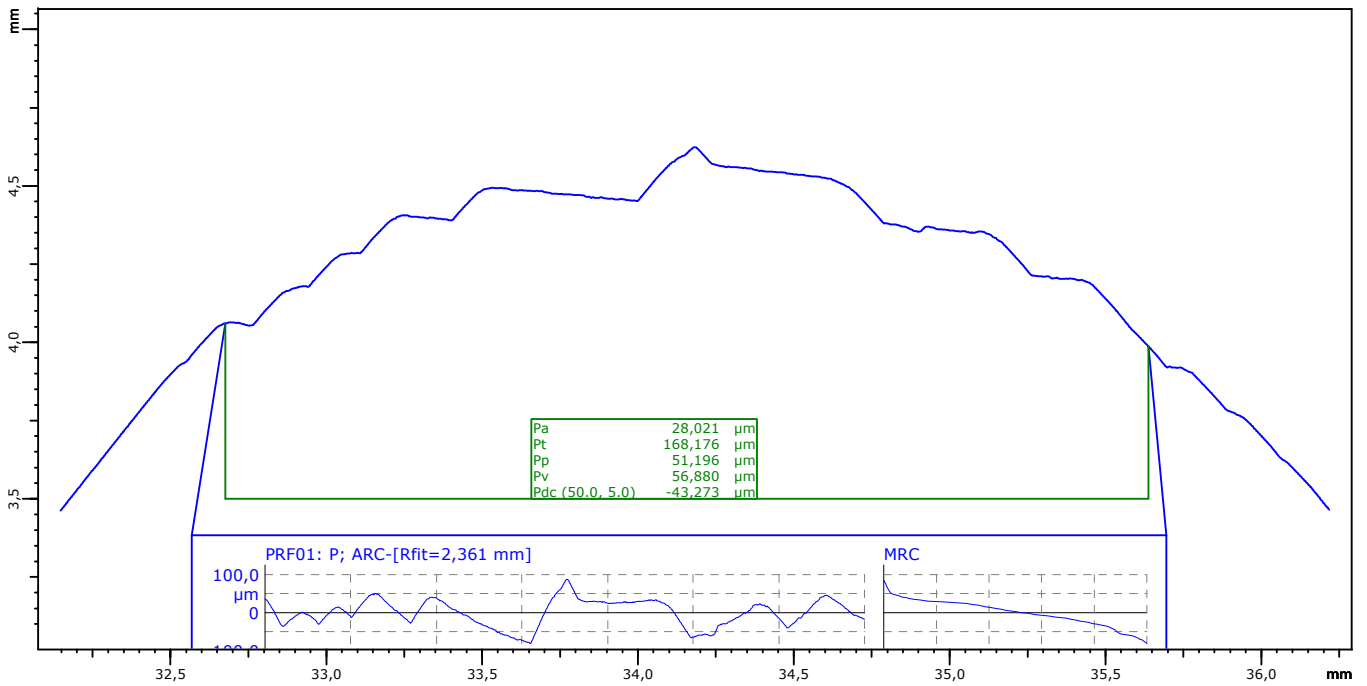
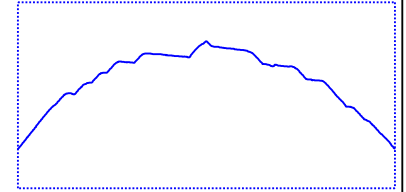
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:41,22; Z:41,22





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:48:36
Kontrolor:

Pavlík
Podpis:

Díl:
Adam15

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

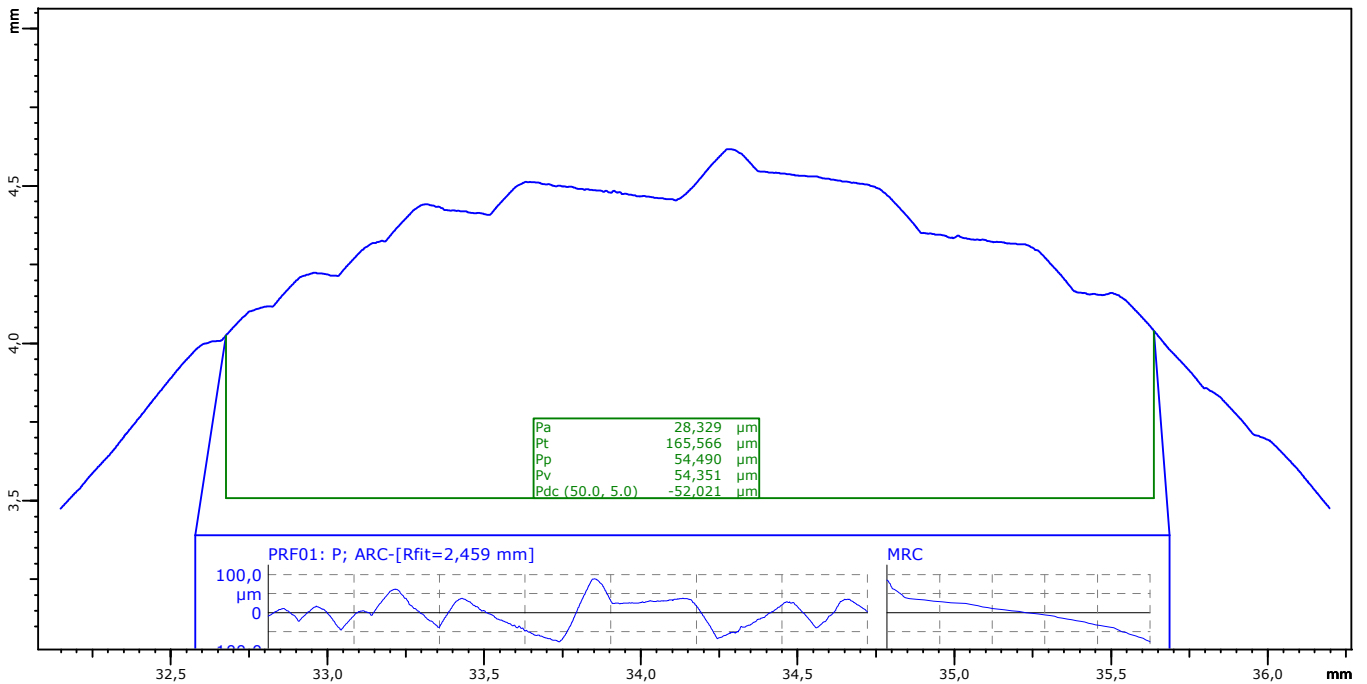
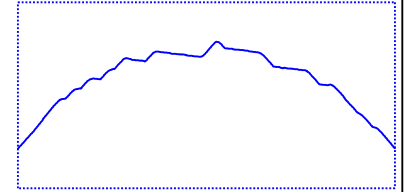
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
 Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
 Snímač: LD A 14-10-2 1197
 Lt: 4.50 mm
 Ls: -,-
 VB: +/-6154.8 µm
 Vt: 0.50 mm/s
 Body: 8997

X:41,46; Z:41,46





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:49:50
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Adam15

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

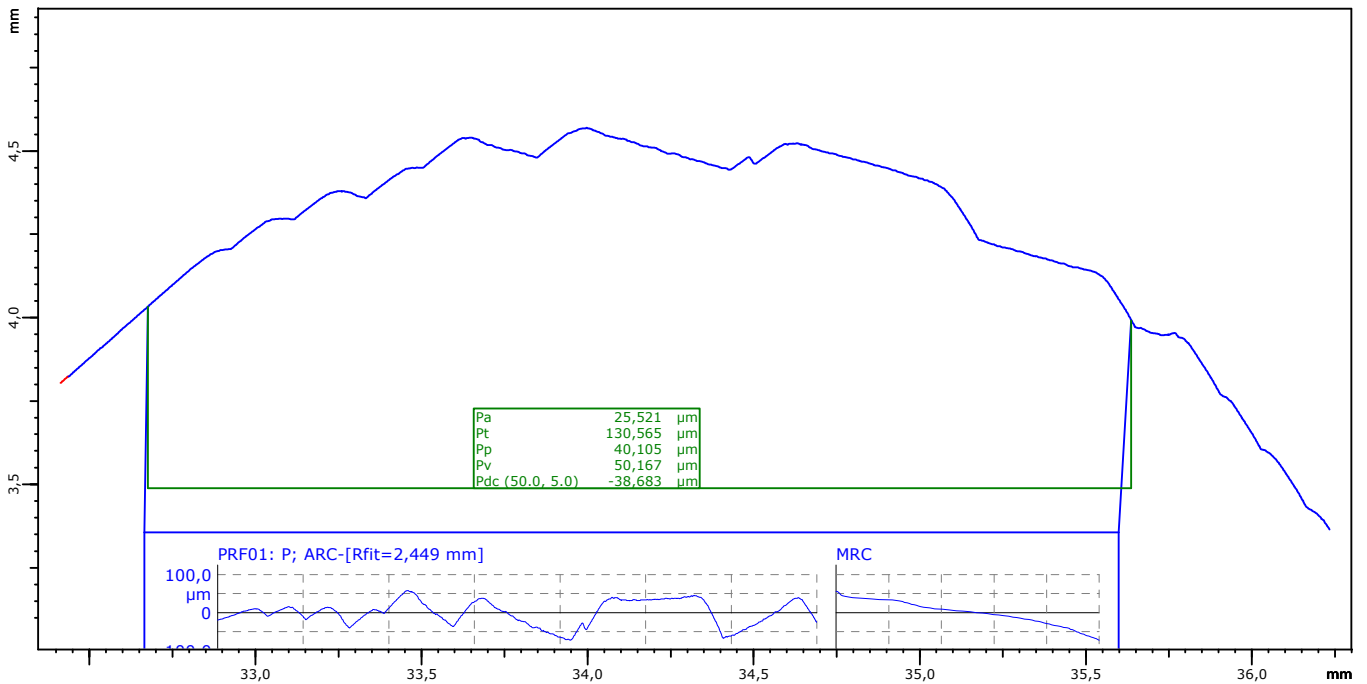
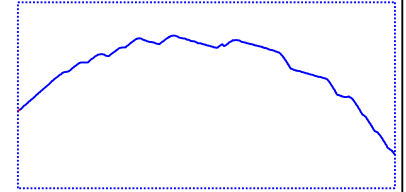
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:43,93; Z:43,93





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:36:39
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl: **Xone1** Číslo výkresu: Krok obrábění:

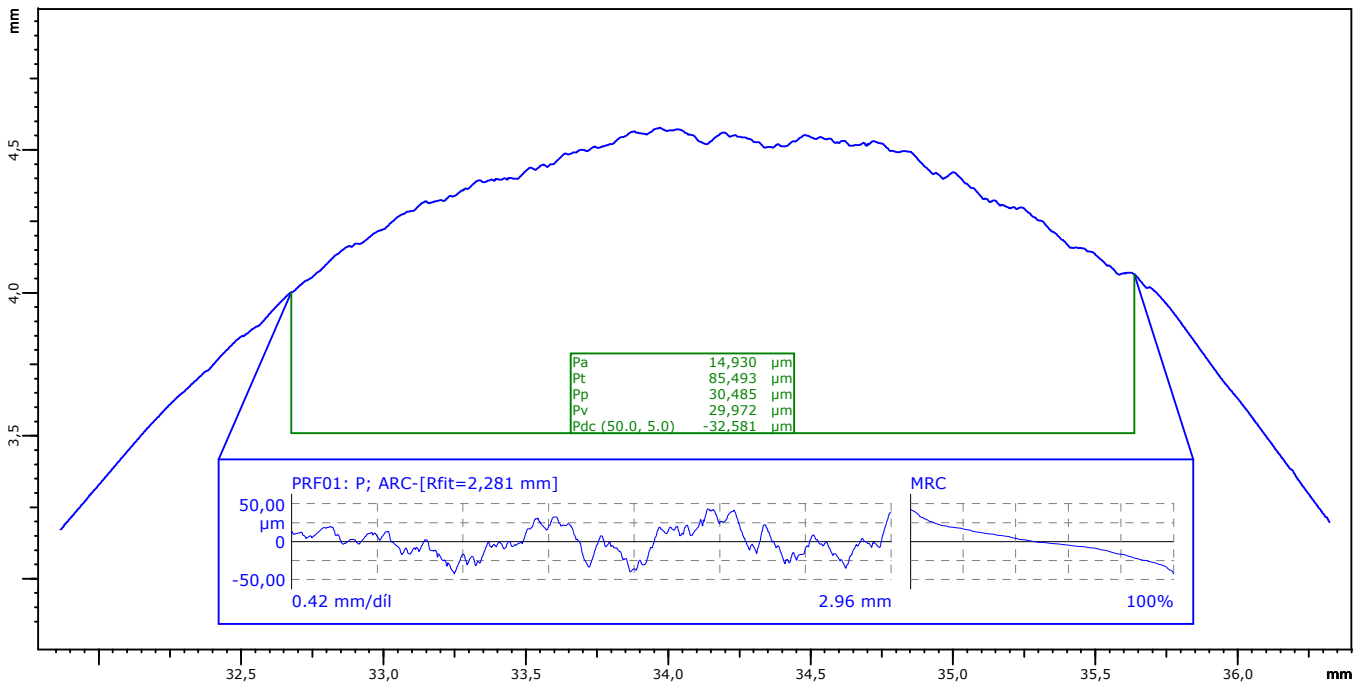
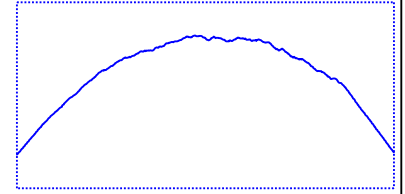
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
 Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
 Snímač: LD A 14-10-2 1197
 Lt: 4.50 mm
 Ls: -,-
 VB: +/-6156.3 µm
 Vt: 0.50 mm/s
 Body: 17993

X:37,66; Z:37,66





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:38:24
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl: **Xone1** Císlo výkresu: Krok obrábění:

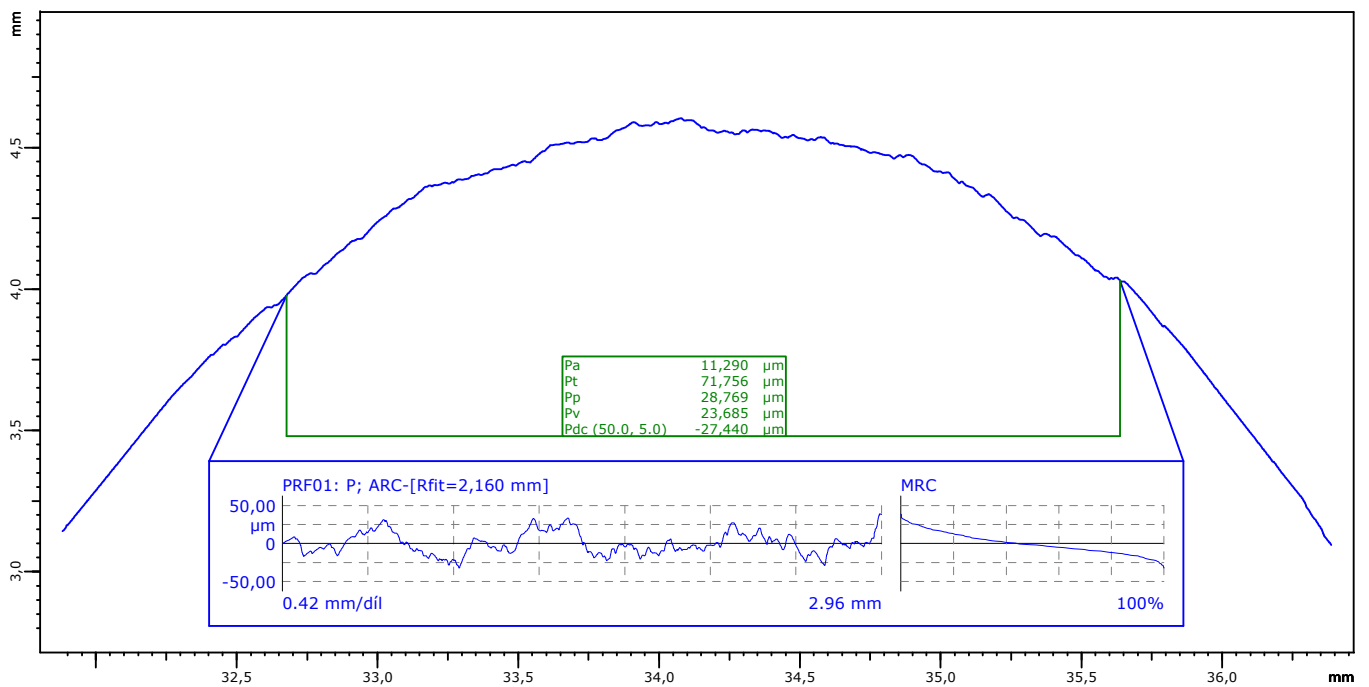
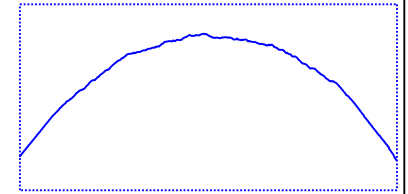
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:37,24; Z:37,24





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:31:30
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Xone2

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

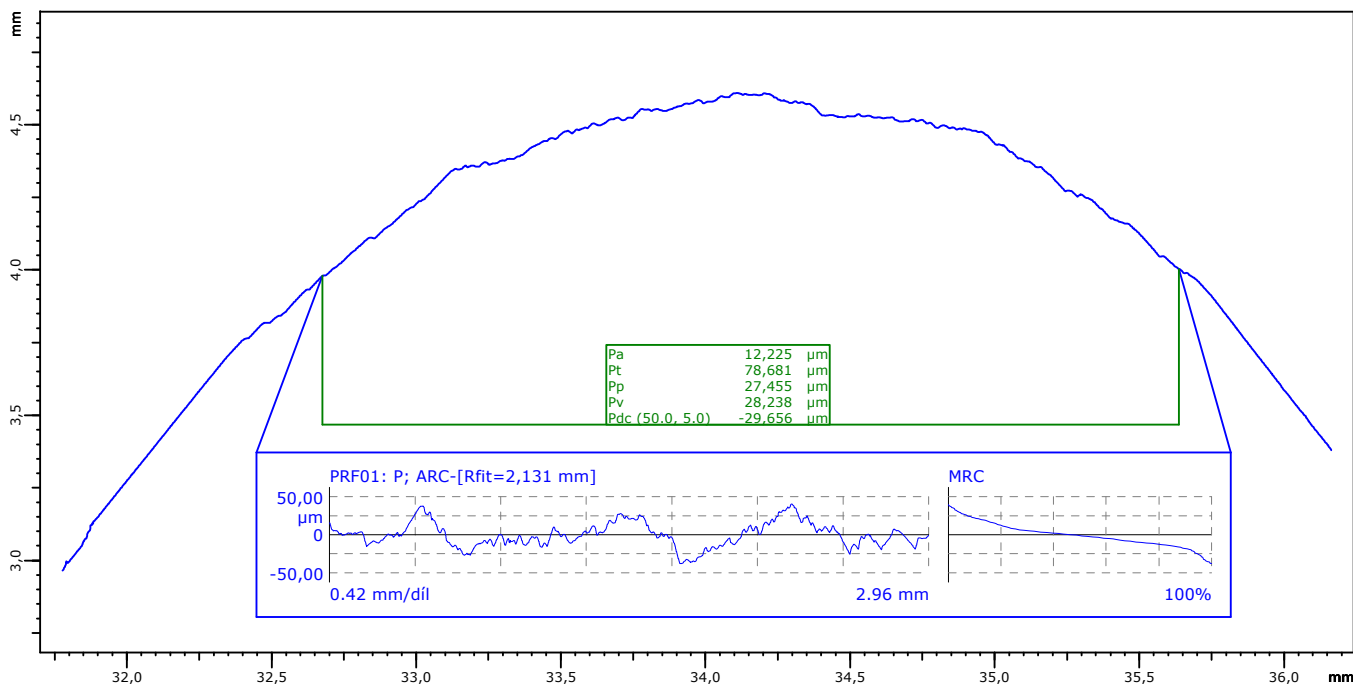
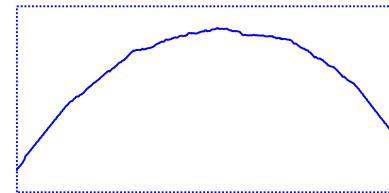
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:38,26; Z:38,26





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:34:16
Kontrolor:

Pavlík
Podpis:

Díl: **Xone2** Číslo výkresu: Krok obrábění:

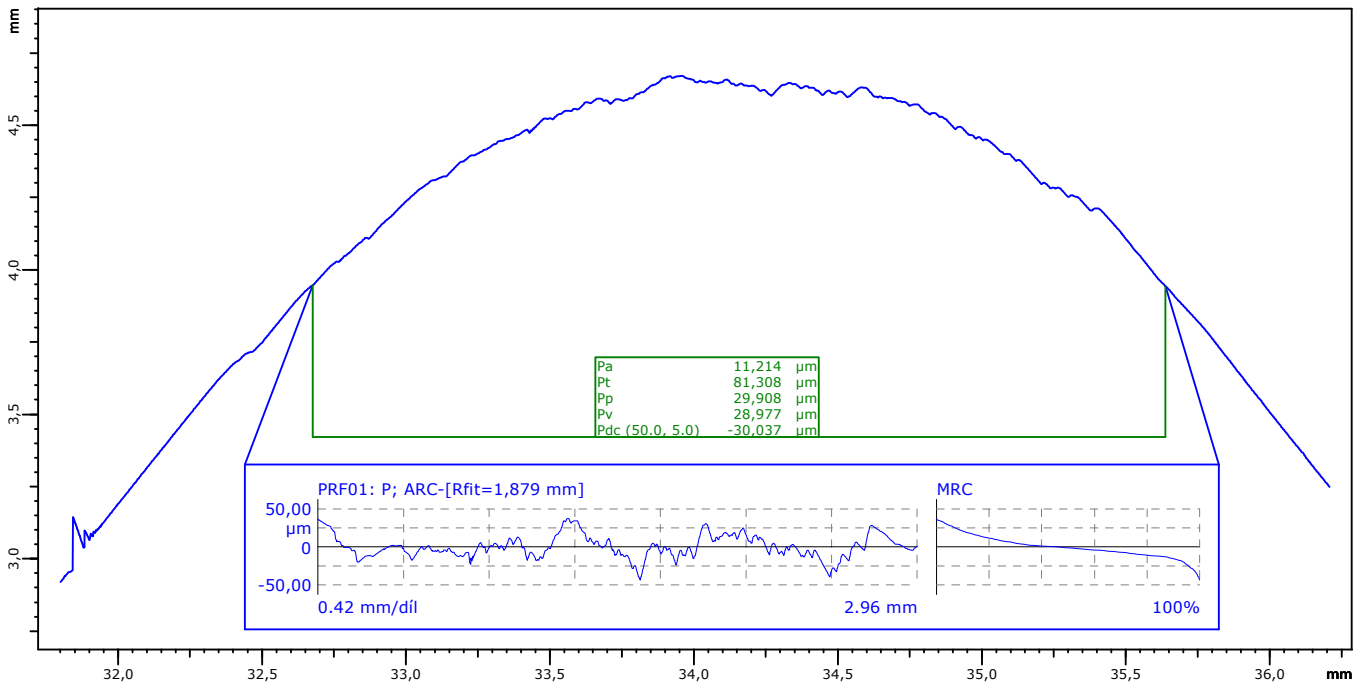
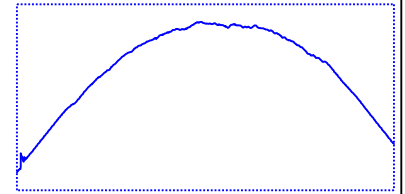
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:38,08; Z:38,08





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:40:59
Kontrolor:

Pavlík
Podpis:

Díl: **Xone3** Císlo výkresu: Krok obrábění:

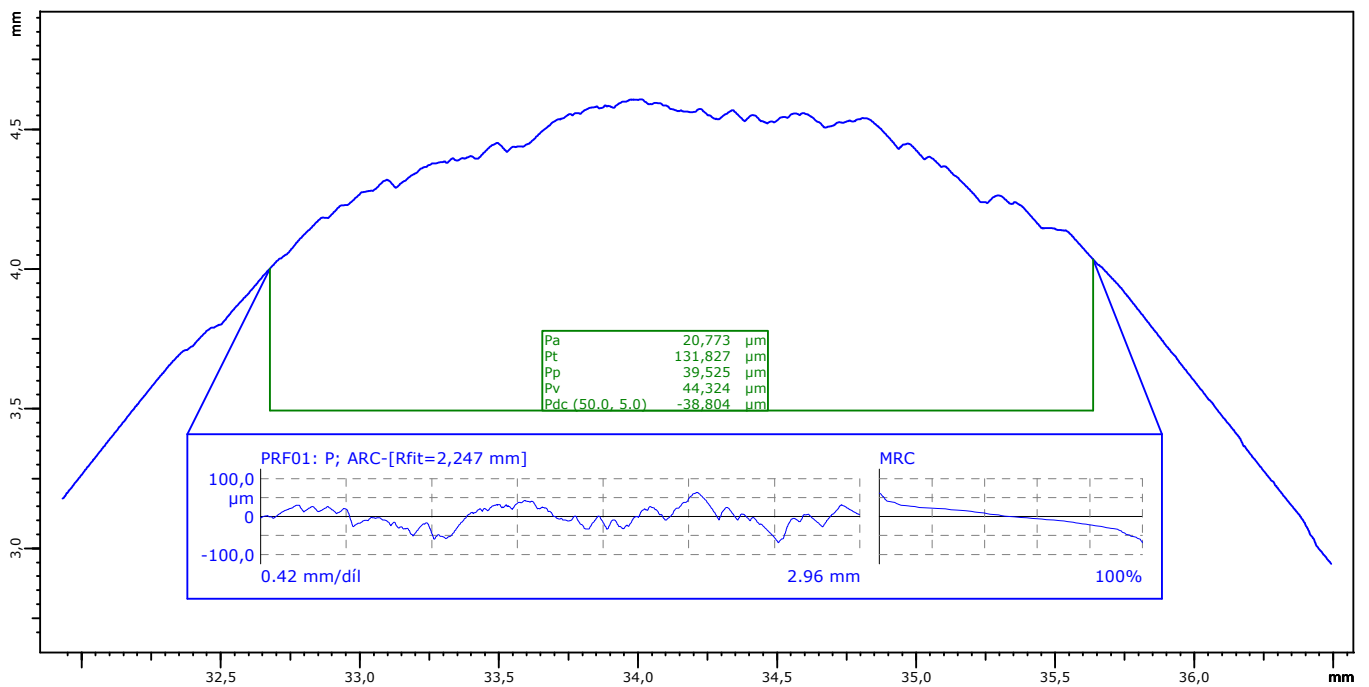
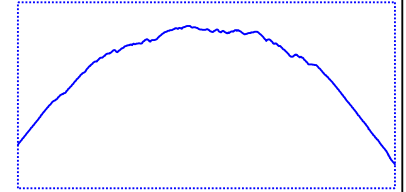
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:36,79; Z:36,79





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:47:21
Kontrolor:

Pavlík
Podpis:

Díl: **Xone3** Císlo výkresu: Krok obrábění:

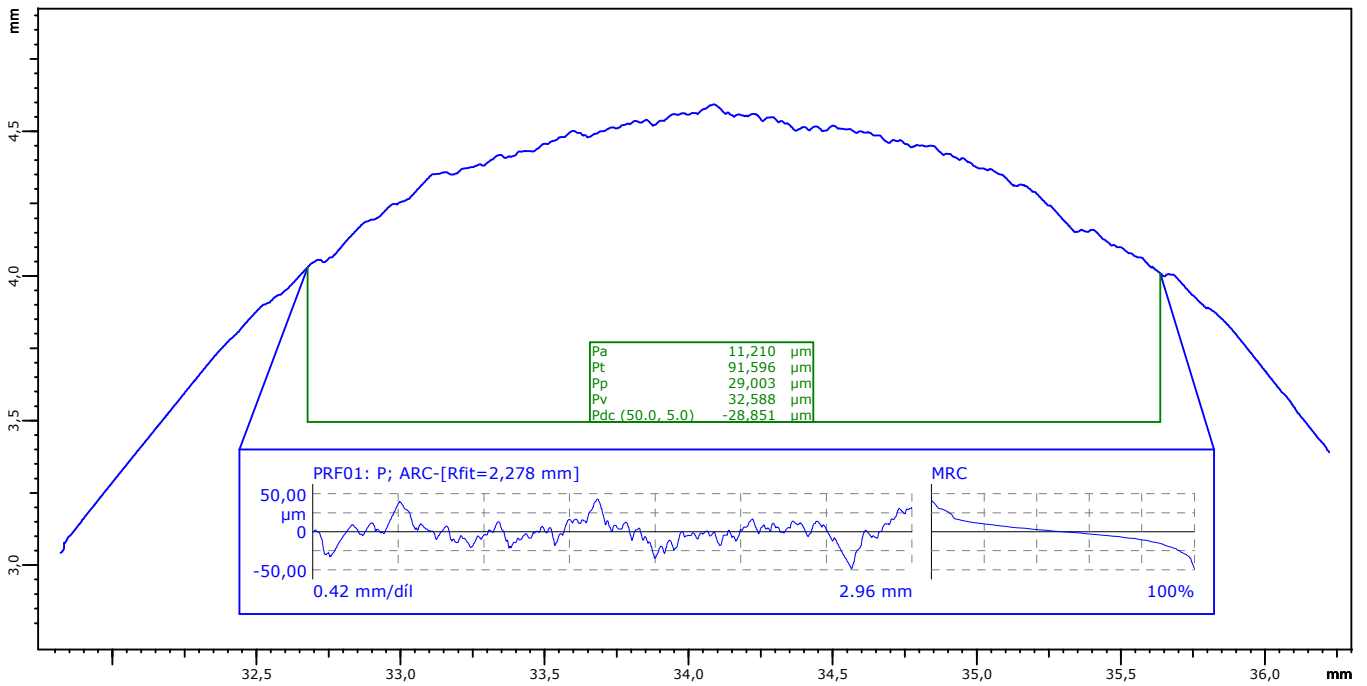
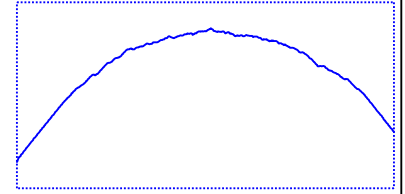
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:38,1; Z:38,1





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:49:35
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl: **Xone4** Císlo výkresu: Krok obrábění:

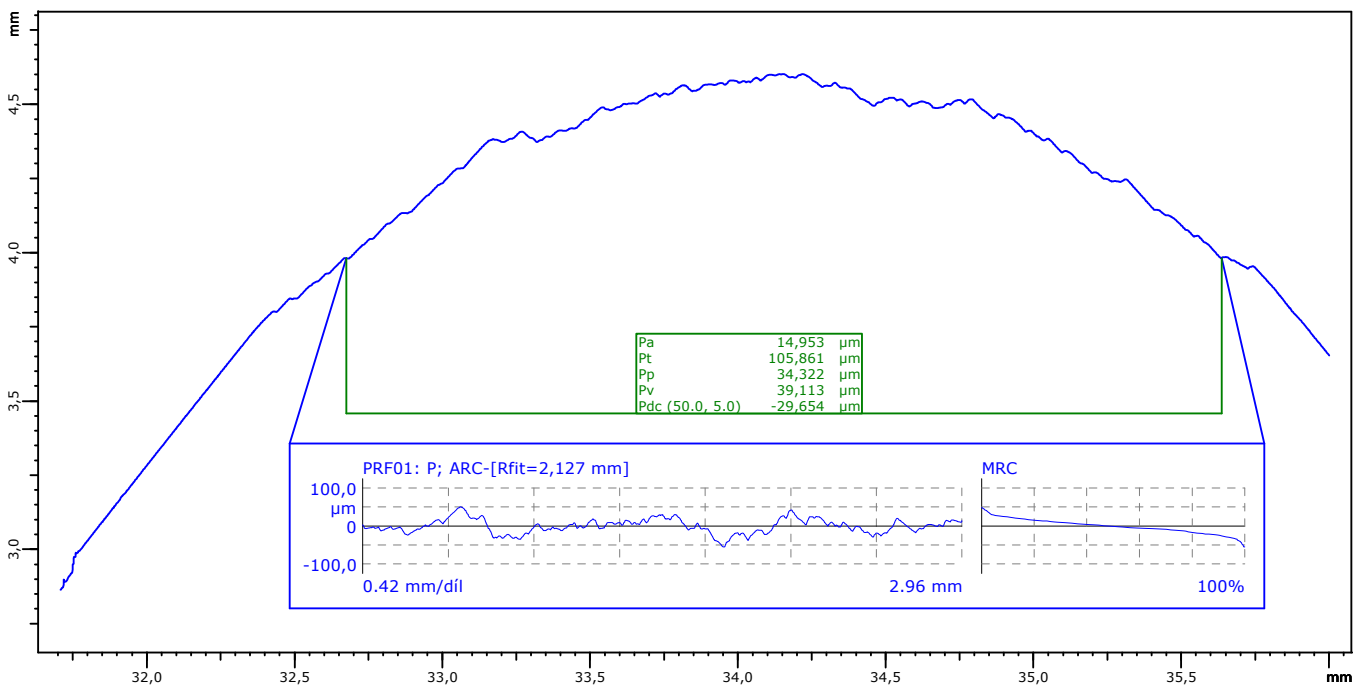
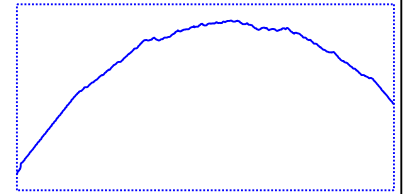
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:39,09; Z:39,09





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

13:53:38
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
Xone4

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

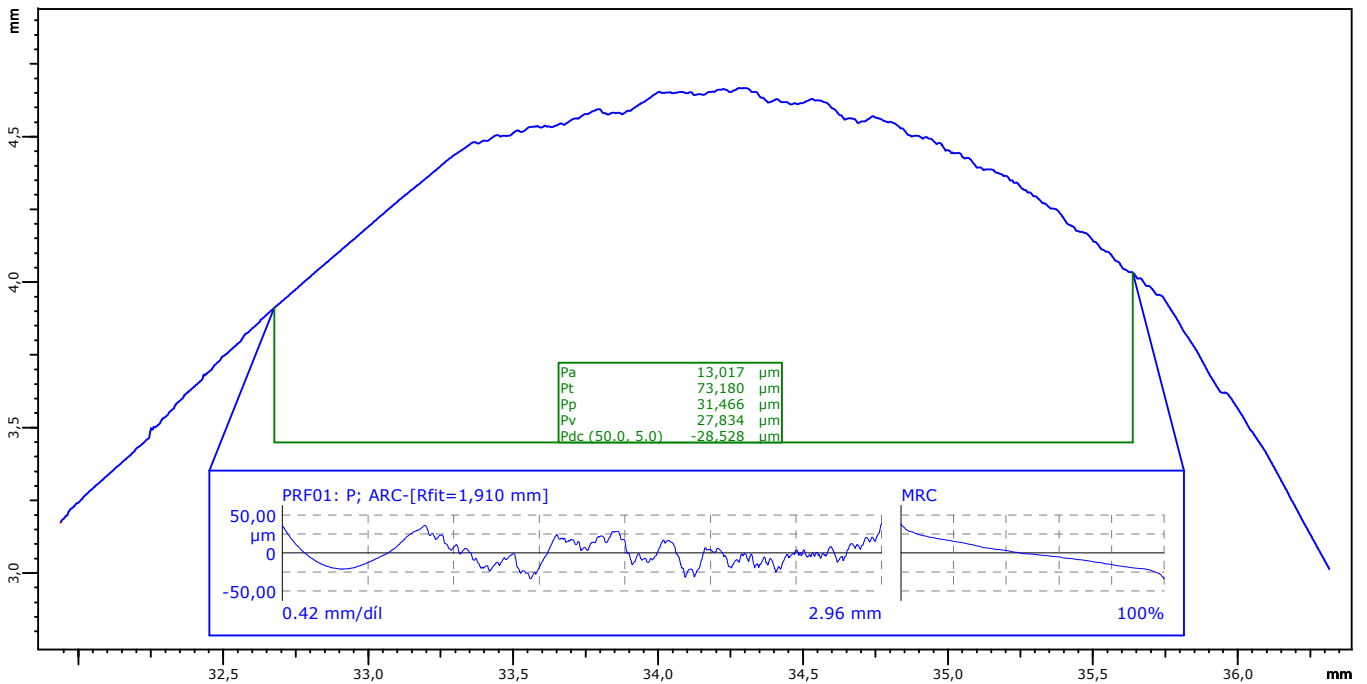
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993

X:38,34; Z:38,34





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

14:02:11
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:

Xone5

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

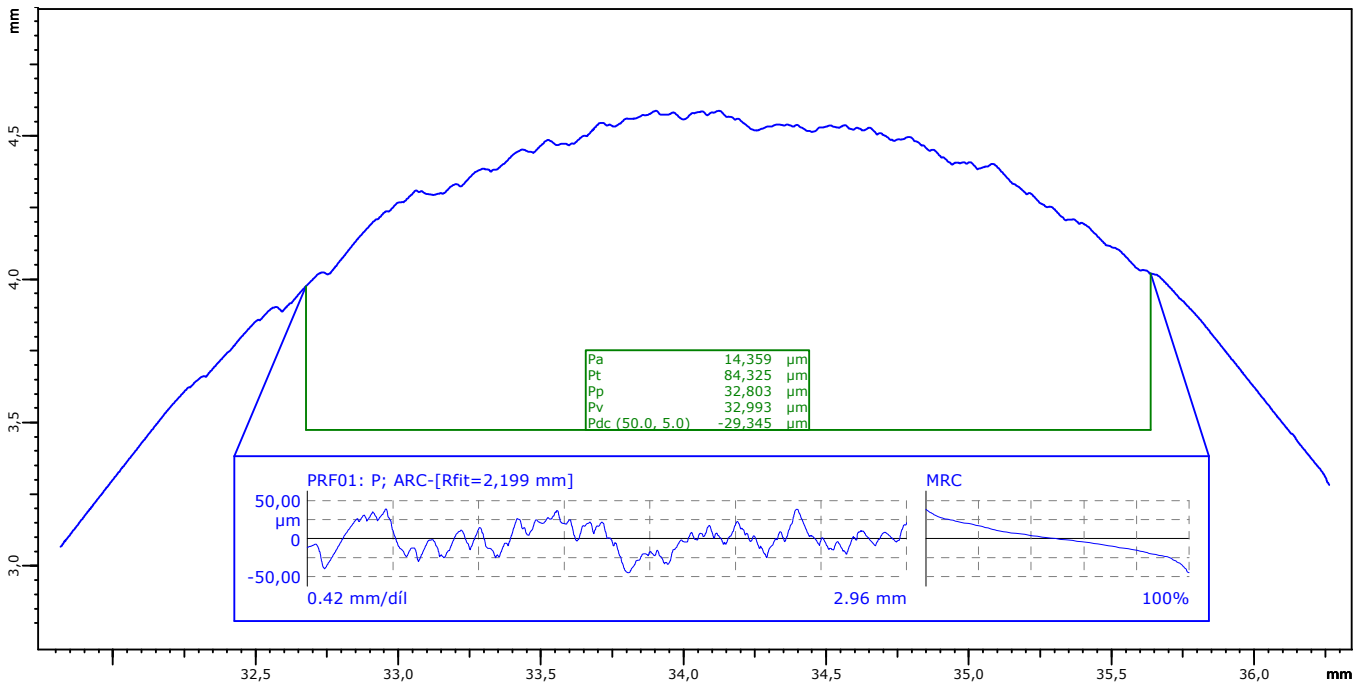
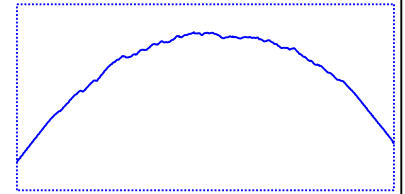
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
 Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
 Snímač: LD A 14-10-2 1197
 Lt: 4.50 mm
 Ls: -,-
 VB: +/-6156.3 µm
 Vt: 0.50 mm/s
 Body: 17993

X:37,73; Z:37,73





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

4.5.2023 1

14:00:50
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

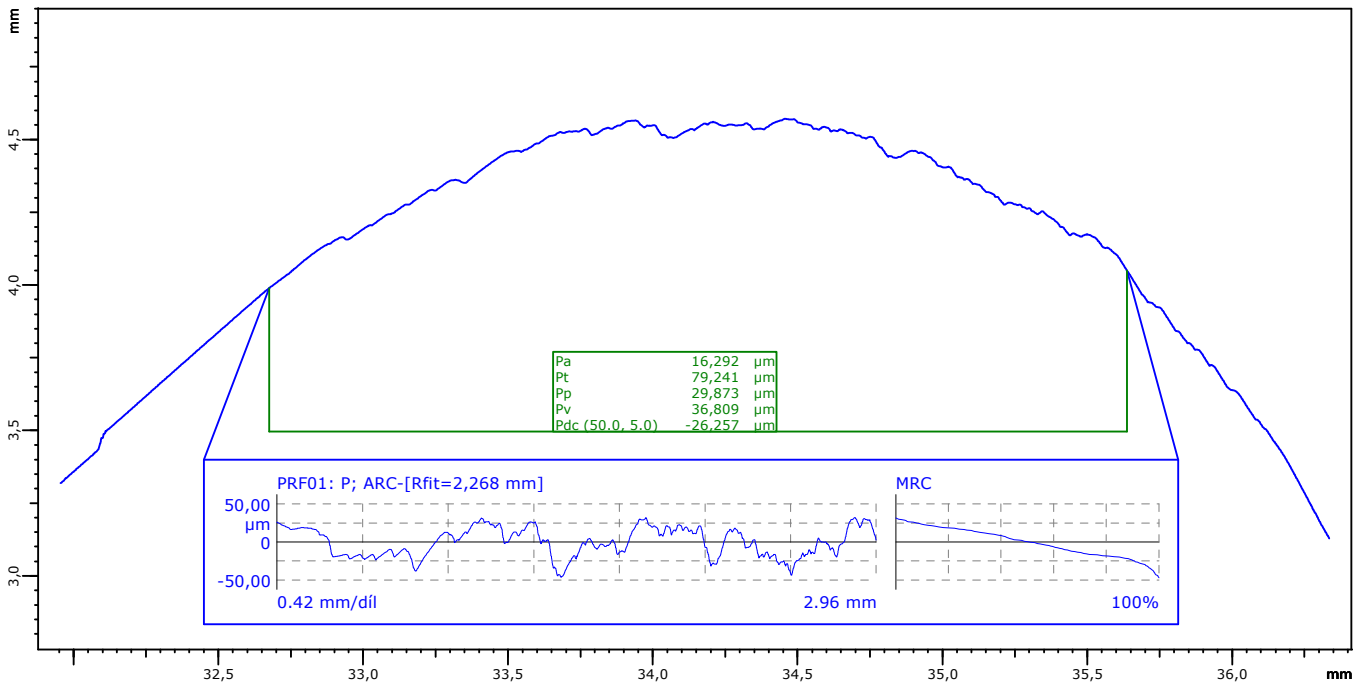
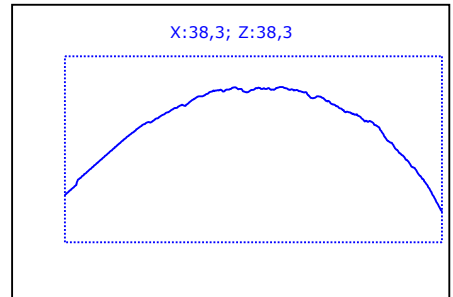
Díl: **Xone5** Císlo výkresu: Krok obrábění:

FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6156.3 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 17993





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:29:07
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM16

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

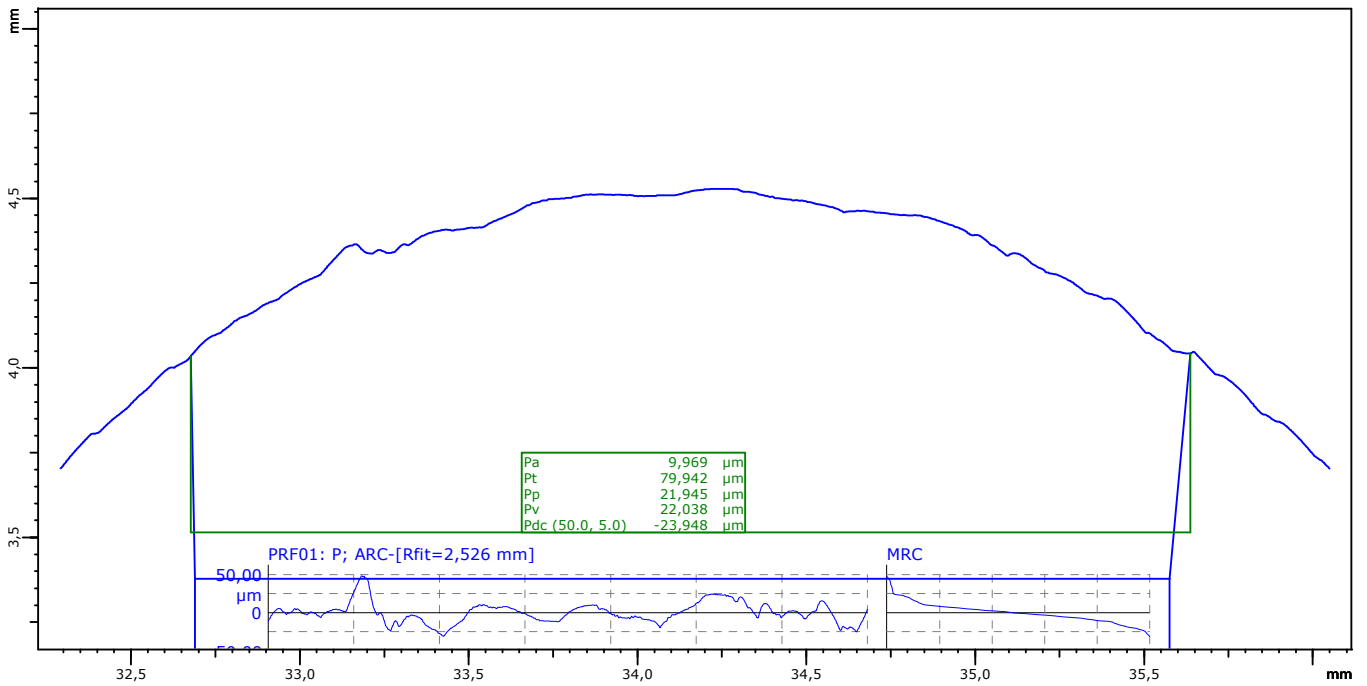
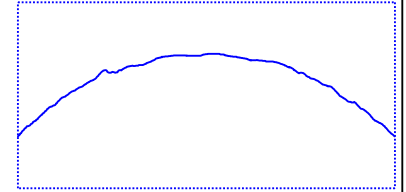
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:44,66; Z:44,66





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:33:48
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM16

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

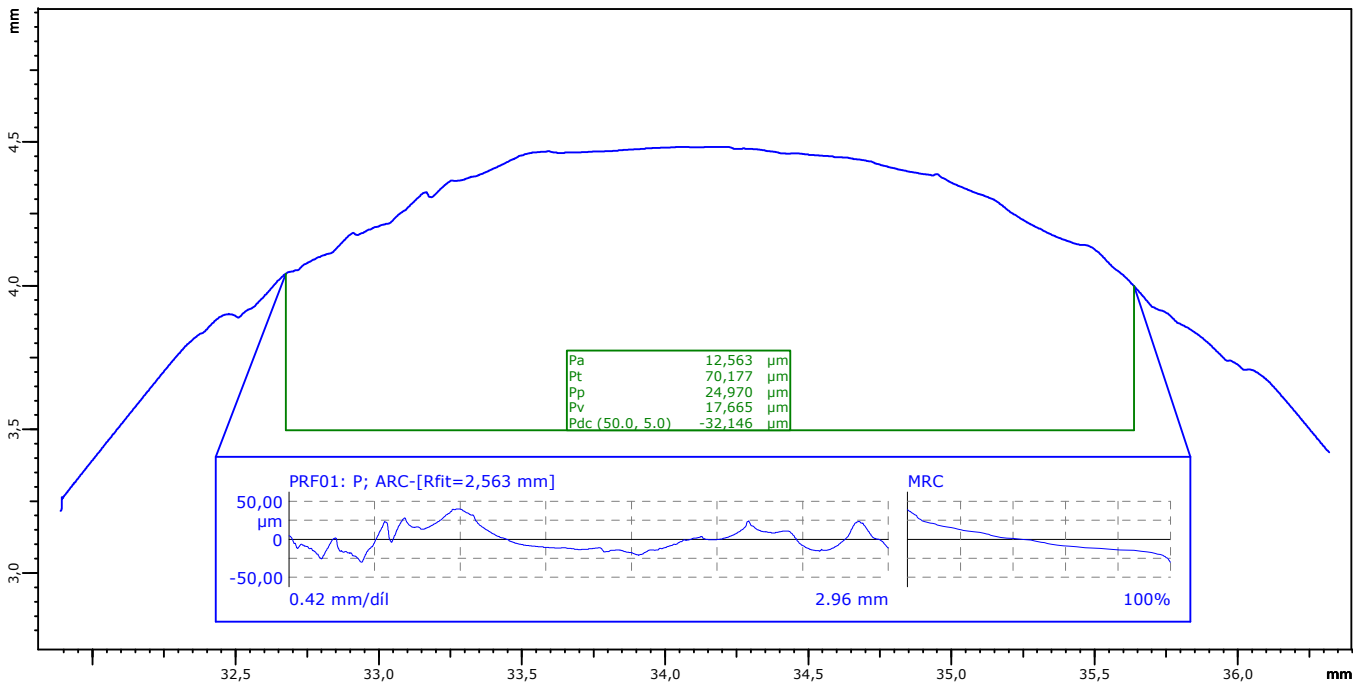
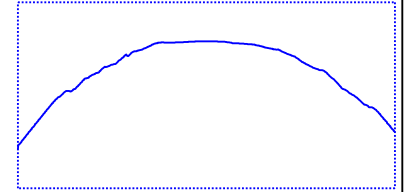
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:37,87; Z:37,87





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:24:05
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM1_1

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

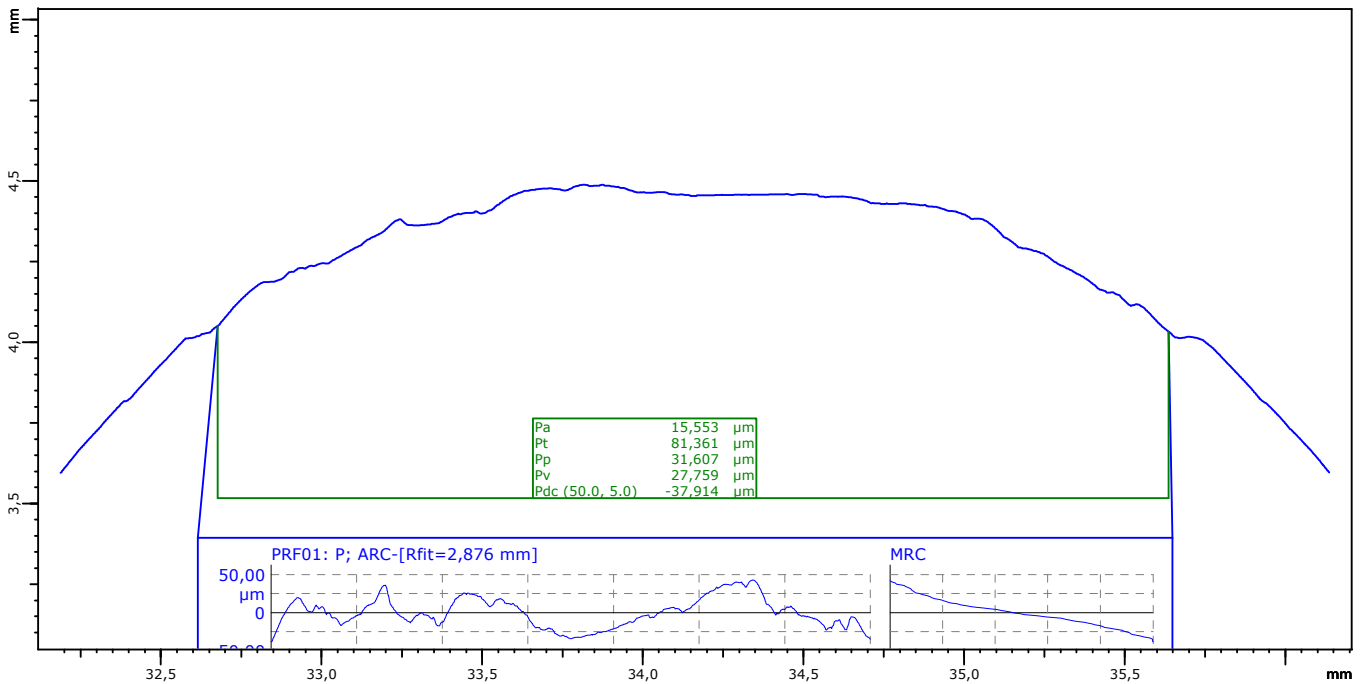
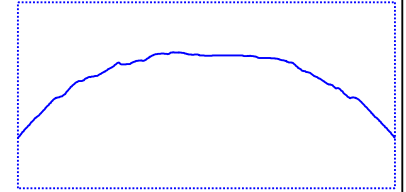
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:42,49; Z:42,49





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:26:01
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:

SLM1

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

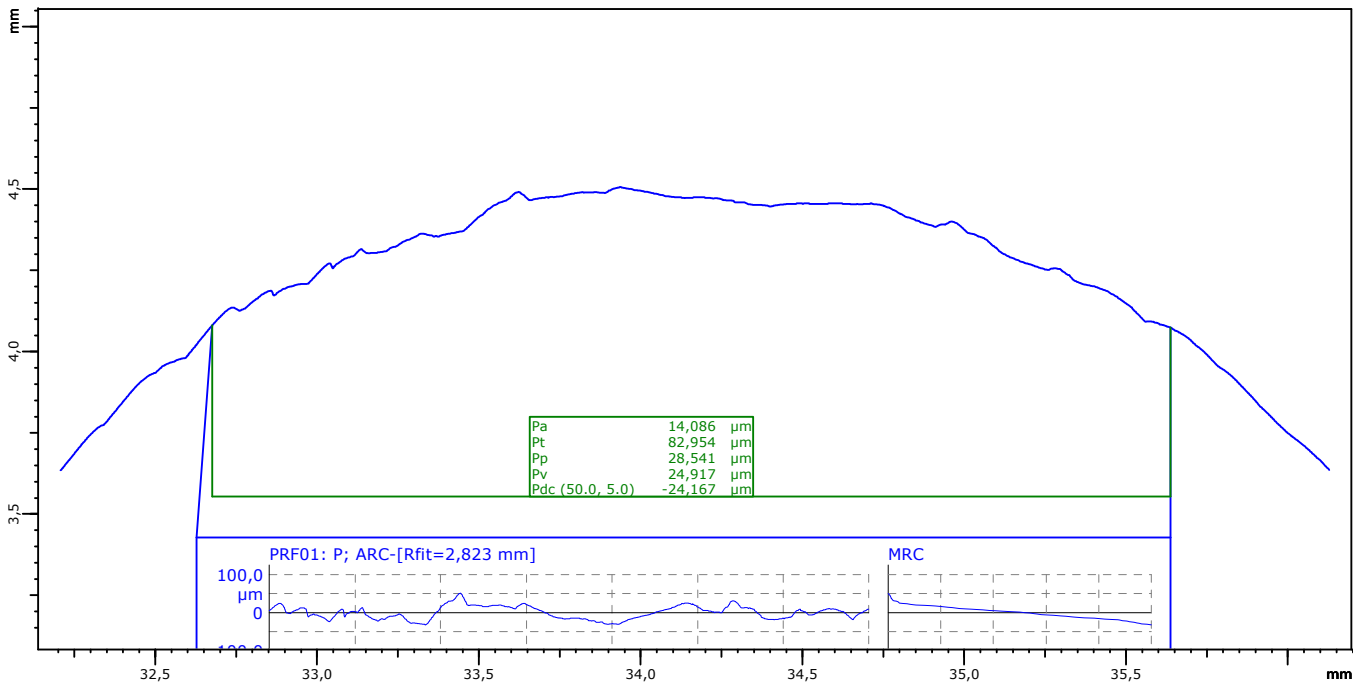
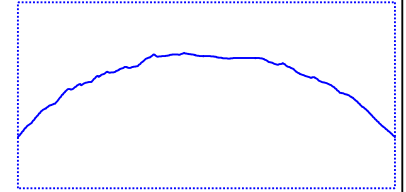
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:42,80; Z:42,80





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:35:22
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM18

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

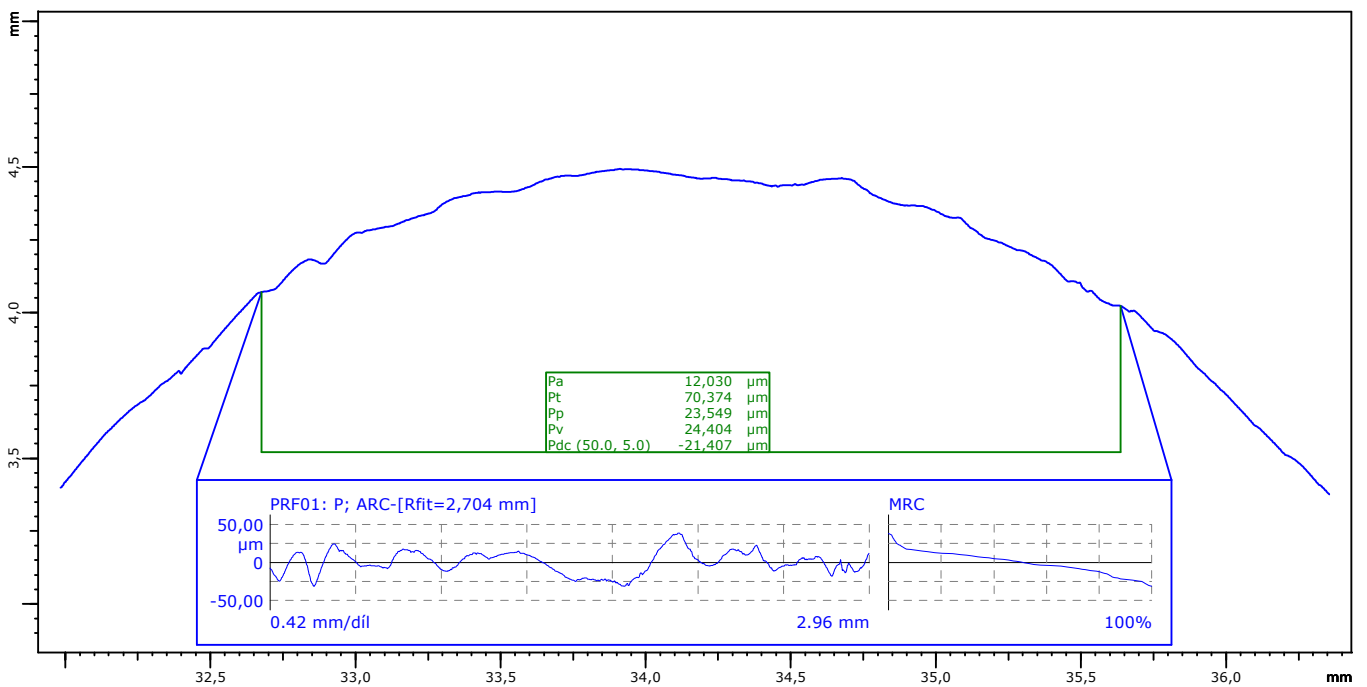
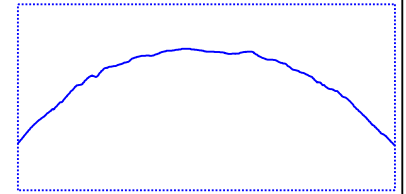
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:38,38; Z:38,38





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:36:31
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM18

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

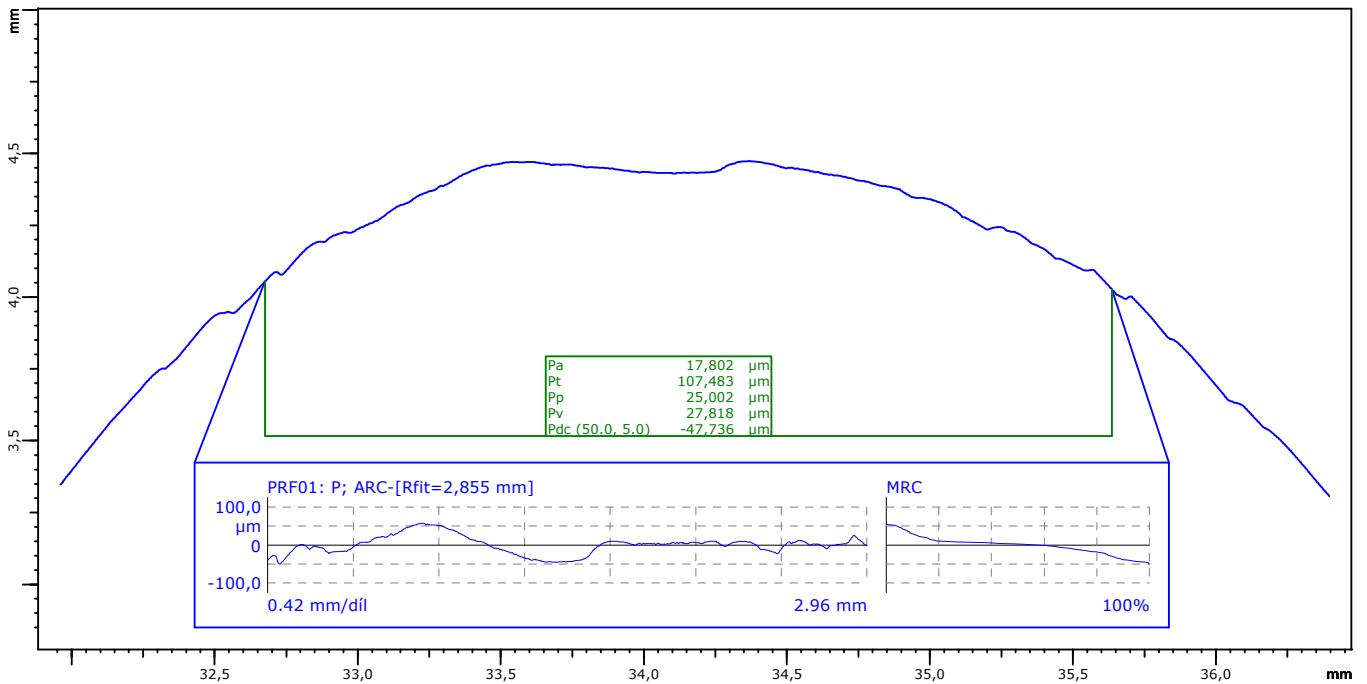
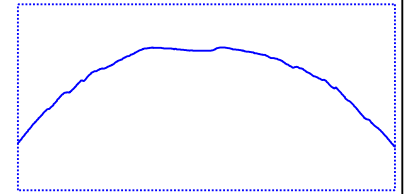
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
 Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
 Snímač: LD A 14-10-2 1197
 Lt: 4.50 mm
 Ls: -,-
 VB: +/-6154.8 µm
 Vt: 0.50 mm/s
 Body: 8997

X:37,84; Z:37,84





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:07:51
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM19

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

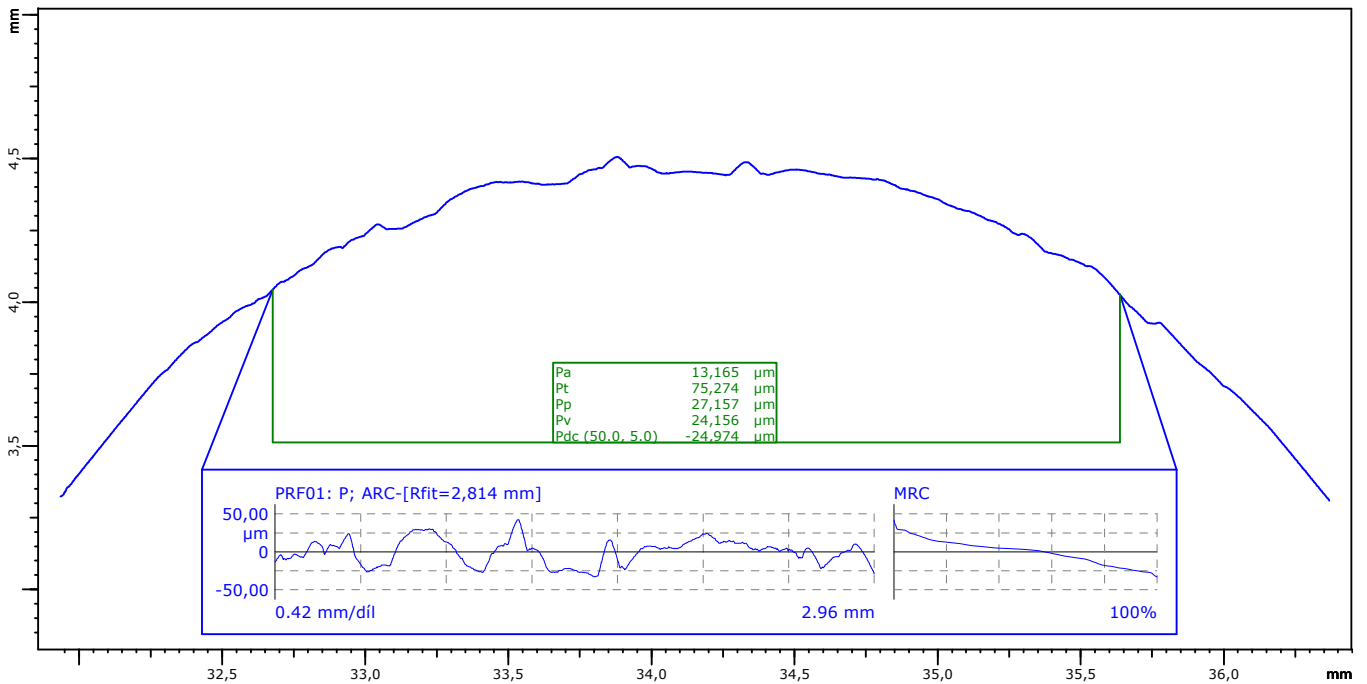
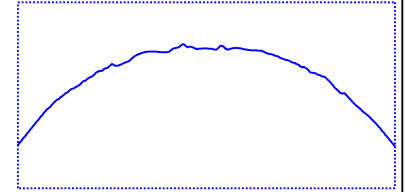
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
 Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
 Snímač: LD A 14-10-2 1197
 Lt: 4.50 mm
 Ls: -,-
 VB: +/-6154.8 µm
 Vt: 0.50 mm/s
 Body: 8997

X:37,85; Z:37,85





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

12:09:51
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM19

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

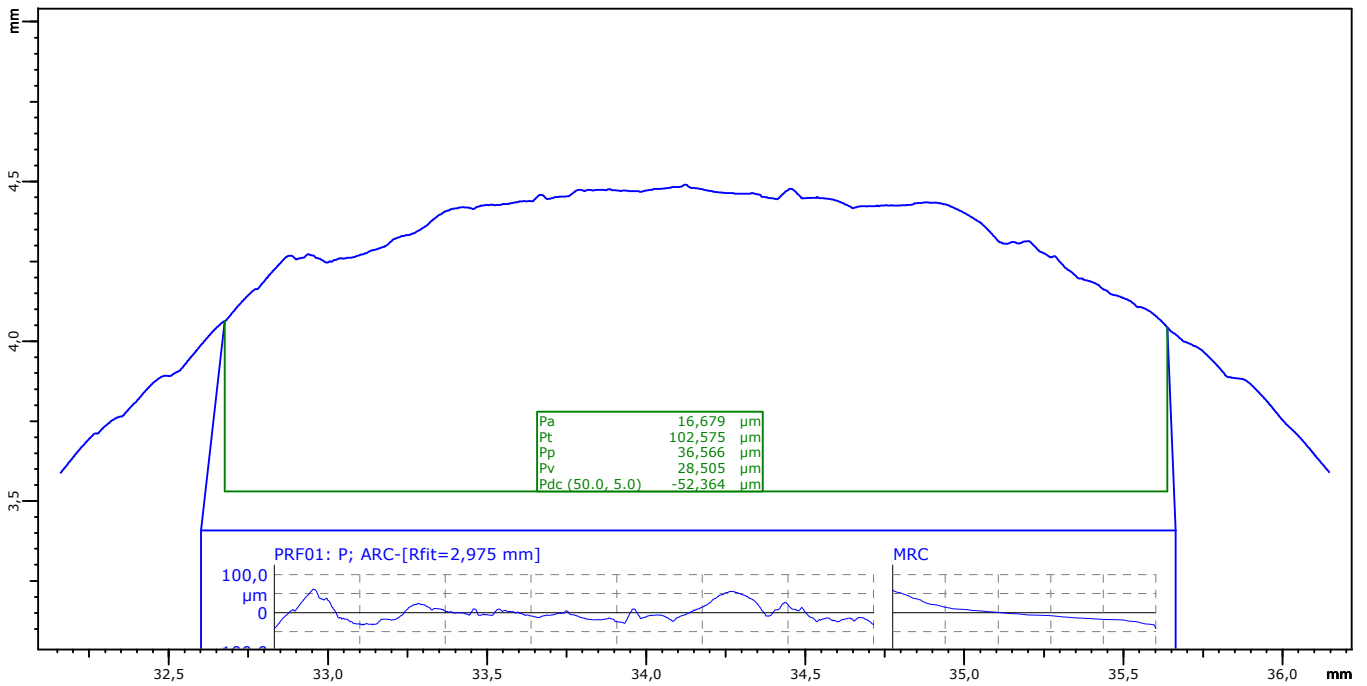
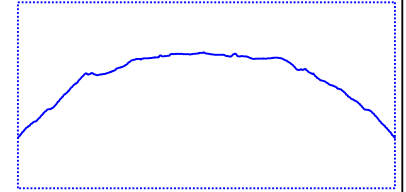
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:42,09; Z:42,09





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:39:20
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM20

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

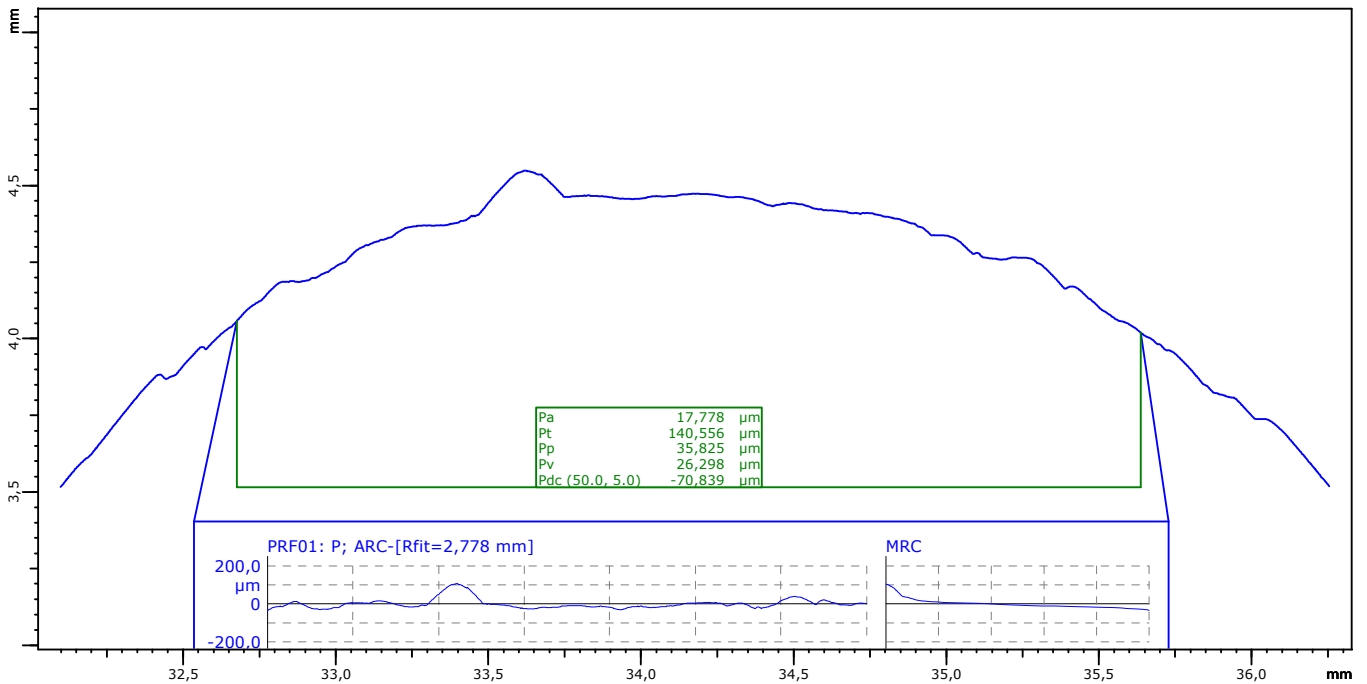
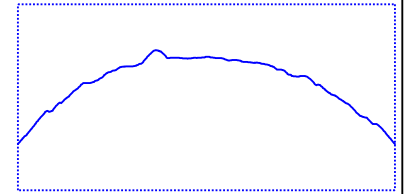
FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:40,38; Z:40,38





MarWin
10.00-21 SP 3

Xone_1
Úloha: "Kontura"

11.5.2023 1

11:40:31
Kontrolor:

Pavlík

Podpis:

Díl:
SLM20

Číslo výkresu:

Krok obrábění:

FS ČVUT v Praze

LD 120

Komentář:

Měřicí přístroj: MarTalk
Posuvová jednotka: DriveUnit.LD 120
Snímač: LD A 14-10-2 1197
Lt: 4.50 mm
Ls: -,-
VB: +/-6154.8 µm
Vt: 0.50 mm/s
Body: 8997

X:36,94; Z:36,94

